

407D

407
Dنام
نام خانوادگی
محل امضاءدفترچه شماره ۱
عصر پنجشنبه
۹۰/۱۱/۲۷جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشوراگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.
امام خمینی (ره)**آزمون ورودی دوره های کارشناسی ارشد ناپیوسته داخل - سال ۱۳۹۱****مجموعه مهندسی برق - کد ۱۲۵۱**

مدت پاسخگویی: ۱۰۵ دقیقه

تعداد سؤال: ۵۴

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سؤالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	زبان عمومی و تخصصی	۳۰	۱	۳۰
۲	ریاضیات (معادلات دیفرانسیل، ریاضیات مهندسی، آمار و احتمالات)	۱۲	۳۱	۴۲
۳	مدارهای الکتریکی ۱ و ۲	۱۲	۴۳	۵۴

بهمن ماه سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی باشد.

PART C: Reading Comprehension

Directions: Read the following four passages and choose the best choice (1), (2), (3), or (4). Then mark it on your answer sheet.

PASSAGE 1:

There are many invaluable books available on machine learning. Machine learning is a branch of artificial intelligence (AI) that grew out of such diverse disciplines as traditional computer science, linguistics, cognitive science and psychology. Although the philosophical roots of the subject may be traced back to Leibniz and even ancient Greece, the modern era begins with the work of Norbert Wiener, the father of Cybernetics, a term that he introduced in "Control and Communication in the Animal and the Machine" (1948). However, it was not until 1955 that 'The Logic Theorist', generally accepted as the first AI program, was presented by Newell and Simon. In this ground-breaking work, they proved that computers were more than just calculating machines, thus shepherding in the era of the computational model of the mind.

In Turing's 1950 seminal work 'Computing Machinery and Intelligence', in which he first presents his famous eponymous test, he hoped to establish the claim that human intelligence is not special but can be explained in terms of computation. Research initially focused on the misguided notion that machine intelligence should provide a model for human intelligence. Ultimately, researchers in expert systems found that this was not the way to go.

Machine learning in the 1960's was largely concerned with knowledge representation and heuristic methods but the early 1970's research in neural networks had begun to flourish.

- 16- According to the text, which of the following statements is valid?
- 1) The background of machine learning can be coincided in Cybernetics.
 - 2) Scientists hope that intelligence in humans can be modeled by machine intelligence.
 - 3) Machine learning can be categorized to artificial engineering and computer science.
 - 4) The philosophical origins of machine learning can even go back to first millennium B.C..
- 17- In the sentence "There are many invaluable books available", what does "invaluable" mean?
- 1) Priceless
 - 2) Reasonable
 - 3) Worthless
 - 4) Inexpensive
- 18- Which of the following conclusions is correct according to the text?
- 1) There has been a drastic evolve in the research path in machine learning.
 - 2) According to Turing, intelligence in human kind is distinct and can hardly be described by any means.
 - 3) "The Logic Theorist" was amongst the typical research works during fifties.
 - 4) Nowadays, the overall belief in the scientific society about computers is that their application is confined to fast and efficient calculating.
- 19- The meaning of "traditional" in "traditional computer science" is close to:
- 1) Modern
 - 2) Theoretical
 - 3) Academic
 - 4) Conventional
- 20- What does the writer mean by "heuristic methods" in the last paragraph?
- 1) Analytical
 - 2) Investigatory
 - 3) Conceptual
 - 4) Unskeptical

PASSAGE 2:

Molecular imaging is a discipline of medical imaging where people study activities within the body at the subcellular and cellular level to get a detailed picture of processes happening inside both healthy and ill patients. It is a noninvasive diagnostic and clinical tool.

In molecular imaging, people can use existing tools like ultrasound, tracers, light, and magnetism to generate detailed images of the inside of the human body. The focus is on very high resolution in the finished images so people can see not just general structures in the body, but activities occurring at a cellular level. For example, a neurologist can use a tracer to map signaling pathways in the brain for the purpose of learning more about apparent neurological deficits in a patient, to determine how and where signals are going awry.

Being able to view processes inside the body of a living patient is an important step forward for medical diagnostics. Molecular imaging can allow people to detect very minute changes and variations that may not be visible with less detailed studies of a patient; it can potentially allow a doctor to identify the early signs of a problem and provide treatment before it develops into a medical issue, for example. The level of resolution is also important for studying conditions that are difficult to learn more about through pathology and the analysis of specimens, like the spread of degenerative neurological diseases in living patients.

Doctors can use a variety of imaging techniques to obtain studies with the required level of detail and information, including both static and dynamic imaging. Taking pictures of processes inside the body as they occur can be very informative for treatment of a variety of conditions, like respiratory diseases. A doctor can use a tracer to watch how a patient breathes and to determine how much air penetrates the lungs and how efficiently the lungs use gas exchange to trade waste carbon dioxide from inside the body for oxygen in the air. This can help him/her understand a respiratory condition and develop a treatment plan.

21- What does not “molecular imaging” allow physicians to do?

- 1) Noninvasive diagnosis
- 2) Visualization of tissue structures at the cellular level
- 3) Noninvasive treatment
- 4) Visualization of dynamic processes inside the human body

22- According to the text, what is the main advantage of “molecular imaging” relative to “established conventional imaging”?

- 1) It is faster
- 2) It has higher spatial resolution
- 3) It is less expensive
- 4) It has higher temporal resolution

23- A neurologist benefits from “molecular imaging” by -----

- 1) Determining how much air penetrates the lungs
- 2) Determining how efficiently the lungs trade waste carbon dioxide for oxygen
- 3) Mapping tissue structures in the brain at the cellular level
- 4) Determining how and where signals in the brain go off the expected course

PASSAGE 3:

Convexity is essential to modern optimization theory. However, it is not always the natural property to be expected from many nonlinear phenomena. Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity. Monotonic optimization, or more generally d.m. (difference of monotonic) optimization, is concerned with nonconvex optimization problems described by means of monotonic and d.m. functions. The basic problem of d.m. optimization is maximization of a monotonic function under monotonic constraints. In the last few years, a theory of monotonic optimization has emerged which provides a general mathematical framework for the study of these problems.

There is a striking analogy between several basic facts from monotonicity theory and convexity theory, so that monotonicity can be regarded as abstract convexity, using a term coined by Singer in 1997.

From the point of view of modern optimization theory, a fundamental property of convex sets is the separation property which states that any point lying outside a closed convex set can be separated from it by a halfspace. The geometric object analogue to a convex set is a downward set which is the lower level set of an increasing function.

- 24- According to the sentence “Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity.”, we can conclude that:**
- 1) Monotonicity is as vital as convexity in the real world.
 - 2) Monotonicity is as widespread as convexity in the real world.
 - 3) Monotonicity is as useful as convexity in the real world.
 - 4) Monotonicity is as important as convexity in the real world.
- 25- According to the text:**
- 1) Although nonlinear phenomena are not necessarily convex, they all have the monotonicity property.
 - 2) Convexity is a necessary condition for monotonicity.
 - 3) The theoretic aspects of monotonicity and convexity have impressive similarities.
 - 4) Convexity is a generalized monotonicity.
- 26- What does “coined” in “A term coined by Singer” mean?**
- 1) Copied
 - 2) Spanned
 - 3) Created
 - 4) Optimized
- 27- What does the the author mean by “monotonic constraints”?**
- 1) The halfspace separated from a convex set.
 - 2) Monotonic functions which exhibit the separation property.
 - 3) Monotonic functions which are not convex.
 - 4) The limitations imposed to the problem due to monotonicity.

PASSAGE 4:

Microelectromechanical systems (MEMS) is the technology of very small mechanical devices driven by electricity. MEMS are separate and distinct from the hypothetical vision of molecular nanotechnology or molecular electronics. MEMS are made up of components between 1 to 100 micrometers in size and MEMS devices generally range in size from 20 micrometers to a millimeter. They usually consist of a central unit that processes data, the microprocessor and several components that interact with the outside such as micro sensors. At these size scales, the standard constructs of classical physics are not always useful. Because of the large surface area to volume ratio of MEMS, surface effects such as electrostatics and wetting dominate volume effects such as inertia or thermal mass.

The potential of very small machines was appreciated before the technology existed that could make them but MEMS became practical once they could be fabricated using modified semiconductor device fabrication technologies, normally used to make electronics. These include molding and plating, wet etching and dry etching, electro discharge machining, and other technologies capable of manufacturing small devices. An early example of a MEMS device is the resonator. The global market for micro-electromechanical systems includes products such as automobile airbag systems, display systems and inkjet cartridges.

28- It is inferred from the text that:

- 1) One of the reasons for which MEMS devices are being used in nowadays technology is that it can be implemented using the semiconductor device fabrication technology.
- 2) MEMS devices and electronic devices should be fabricated completely separately and independently.
- 3) MEMS devices were commercially used long before the introduction of electronic integrated devices.
- 4) MEMS devices were originally used for power generation.

29- In the sentence "These include molding and plating,...", what does "These" refer to?

- | | |
|-----------------------------|-------------------|
| 1) electronic devices | 2) MEMS devices |
| 3) fabrication technologies | 4) small machines |

30- Which statement is not true about MEMS devices?

- 1) They can be used to fabricate microsensors.
- 2) They are the actual implementation of the hypothetical molecular electronic.
- 3) Microcontrollers can facilitate the functionality of MEMS devices.
- 4) Compared to classical sensors, new concepts should usually be incorporated in MEMS devices.

۳۱- x و $\frac{1}{x}$ دو جواب مستقل خطی یک معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی همگن هستند. با فرض آنکه ضریب y'' برابر یک باشد، ضریب مشتق مرتبه اول در این معادله کدام است؟

(۱) $\frac{1}{x^2}$ (۲) $\frac{1}{x}$ (۳) x^2 (۴) x

۳۲- تبدیل لاپلاس تابع $f(t) = \int_0^{\infty} \frac{\cos(tx)}{x^2+1} dx$ کدام است؟

(۱) $\begin{cases} \frac{1}{s+1}, & s > 0 \\ \frac{1}{s-1}, & s < 0 \end{cases}$ (۲) $\frac{\pi}{2} \frac{1}{s-1}$ (۳) $\frac{\pi}{2} \frac{1}{s^2-1}$ (۴) $\frac{\pi}{2} \frac{1}{s+1}$

۳۳- در دستگاه

$$\begin{cases} y_1(t) = e^{2t} + \int_0^t y_2(x) dx \\ y_2(t) = 1 - \int_0^t e^{2(t-x)} y_1(x) dx \end{cases}$$

$y_1(t)$ برابر کدام گزینه است؟

(۱) $2 - 3e^{-t}$ (۲) $2 - 3e^t$ (۳) $-2 + 3e^t$ (۴) $-2 + 3e^{-t}$

۳۴- در صورتی که سری فوریه مثلثاتی تابع $g(x) = x^2$ ، $-\pi \leq x \leq \pi$ به صورت زیر باشد:

$$g(x) = \frac{\pi^2}{12} - \cos x + \frac{\cos 2x}{2^2} - \frac{\cos 3x}{3^2} + \dots$$

آنگاه سری فوریه مثلثاتی $\sin x - \frac{\sin 2x}{2^3} + \frac{\sin 3x}{3^3} - \dots$ مربوط به کدام تابع است؟

(۱) $\frac{x^3}{12}$ (۲) $\frac{x}{12}(\pi^2 - x^2)$ (۳) $\frac{x^2}{12}(\pi^2 - x)$ (۴) $\frac{x}{4}(\pi^2 - x^2)$

۳۵- معادله موج برای یک تار در حال ارتعاش به صورت زیر است:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$

اگر در مدل سازی مسأله از نیروی وزن تار و نیز اصطکاک هوا چشم پوشی نشود؛ کدام عبارت داده شده در مورد معادله درست است؟

(۱) معادله ناهمگن می شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می شود.

(۲) فقط جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می شود.

(۳) معادله ناهمگن می شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial x}$ در معادله ظاهر می شود.

(۴) فقط معادله ناهمگن می شود.

۳۶- جواب معادله لاپلاس

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

$$u(0, y) = 0 \quad 0 \leq x \leq \pi$$

$$u(\pi, y) = 0 \quad y \geq 0$$

$$u(x, 0) = \sin 2x(1 - 2 \cos 2x)$$

که در آن $u(x, y)$ تابعی کراندار است، کدام گزینه است؟

$$e^{-y} \sin 2x(1 - 2e^{-y} \cos 2x) \quad (۲) \quad e^{-2y} \sin 2x(1 - 2 \cos 2x) \quad (۱)$$

$$e^{-\frac{1}{2}y} \sin 2x(1 - 2e^{-\frac{1}{2}y} \cos 2x) \quad (۴) \quad e^{-2y} \sin 2x(1 - 2e^{-2y} \cos 2x) \quad (۳)$$

۳۷- پاسخ معادله لاپلاس: $\nabla^2 V(x, y) = 0$ در بالای محور افقی (نیم صفحه بالا: $y > 0$) از صفحه xoy با شرایط مرزی زیر مورد نظر است:

$$V(x, 0) = \begin{cases} V_0 \text{ (ثابت)} & ; x > 0 \\ 2V_0 & ; x < 0 \end{cases}$$

اختلاف پتانسیل دو نقطه $(1, 1)$ و $(1, \sqrt{3})$ برابر است با:

$$\frac{V_0}{3} \quad (۴) \quad \frac{V_0}{6} \quad (۳) \quad \frac{V_0}{4} \quad (۲) \quad \frac{V_0}{12} \quad (۱)$$

$$۳۸- \text{ اگر } f(z) = \begin{cases} \frac{e^{z^2} - 1}{z^2} & , z \neq 0 \\ 1 & , z = 0 \end{cases} \text{ ، آنگاه مقدار } f^{(2k)}(0) \text{ به ازای } k > 1 \text{ عدد طبیعی کدام است؟}$$

$$\frac{(2k)!}{k!} \quad (۲) \quad 2k(2k-1)\dots(k+2) \quad (۱)$$

(۳) قابل محاسبه نیست زیرا تابع در $Z=0$ تحلیلی نیست.

۳۹- ناحیه داخل مثلث تشکیل شده از مسیر $y = 1 - |x|$ و محور x ها را در نظر می‌گیریم. مساحت شکل حاصل از تبدیل این

ناحیه از صفحه Z تحت نگاشت $w = Z^2$ در صفحه w برابر است با:

$$\frac{1}{3} \quad (۴) \quad \frac{4}{3} \quad (۳) \quad \frac{2}{3} \quad (۲) \quad 2 \quad (۱)$$

۴۰- مقدار انتگرال مختلط زیر کدام است؟

$$I = \oint_{|z|=1} \left(z + \frac{1}{z} \right) e^z dz$$

$$-2\pi i \quad (۴) \quad 2\pi i \quad (۳) \quad 0 \quad (۲) \quad 2\pi i \quad (۱)$$

۴۱- یک ذره واقع در مبدأ با احتمال p و $q = 1 - p$ روی محور x به ترتیب یک واحد به راست یا به چپ حرکت می‌کند. احتمال

اینکه پس از $2k$ بار حرکت $2n$ واحد از مبدأ دور شده باشد ($k \geq n$) برابر است با:

$$c_{2k}^{2n} (p^{2n} + q^{2n}) \quad (۲) \quad c_{2k}^{k+n} p^{k-n} q^{k+n} \quad (۱)$$

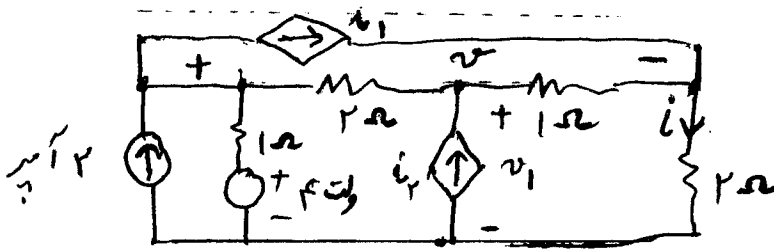
$$c_{2k}^{k+n} p^{k-n} q^{k-n} (p^{2n} + q^{2n}) \quad (۴) \quad c_{2k}^{k+n} p^{k+n} q^{k-n} \quad (۳)$$

۴۲- اگر متغیر تصادفی X دارای توزیع نرمال $N(0, \sigma^2)$ با تابع چگالی احتمال به صورت $f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}}$ باشد و $-\infty < x < \infty$ بخواهیم $p(1 \leq x \leq 3)$ در این فاصله ماکزیمم شود، آنگاه σ^2 را کدام باید انتخاب کنیم؟

- (۱) $\frac{8}{\ln 3}$ (۲) $\frac{4}{\ln 3}$ (۳) $\frac{2}{\ln 3}$ (۴) $\frac{4}{\ln 2}$

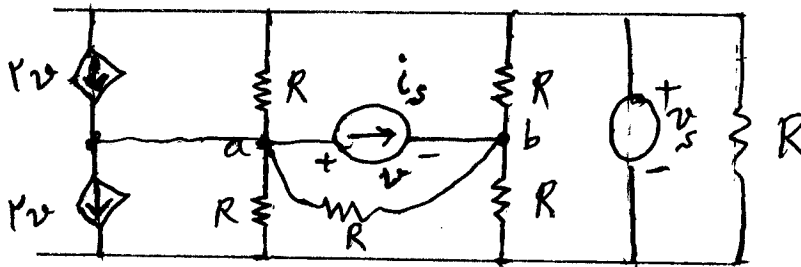
مدارهای الکتریکی ۱ و ۲

۴۳- در مدار زیر منابع جریان وابسته به صورت $i_1 = v_1$ و $i_2 = v_2$ است. جریان i چند آمپر است؟



- (۱) -۴
(۲) ۲
(۳) ۱
(۴) -۲

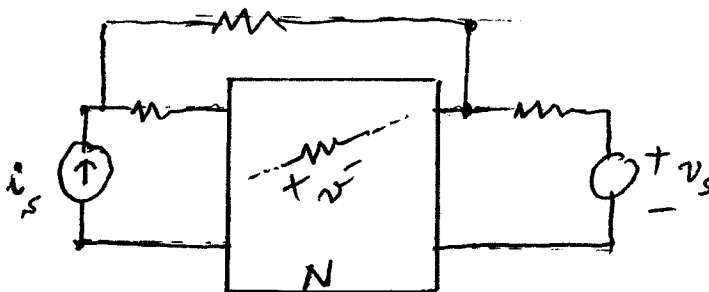
۴۴- چه مقاومتی از دو سر منبع جریان مستقل i_s (از دو نقطه a و b) دیده می‌شود؟



- (۱) $\frac{R}{2}$
(۲) R
(۳) $3R$
(۴) $2R$

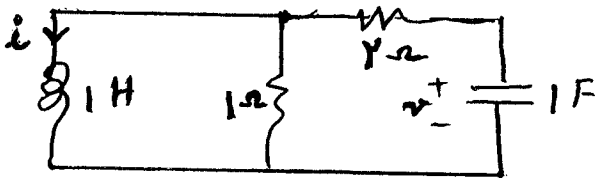
۴۵- در مدار مقاومتی خطی با جواب یگانه و با منابع مستقل $v_s = 2 + \cos t$ و $i_s = 3$ آمپر، ولتاژ v در داخل N برابر

$\frac{1}{4} \cos t + 3$ است. بدون تغییر v_s ، مقدار i_s را چند برابر کنیم تا بیشترین مقدار v برابر ۵ ولت شود؟



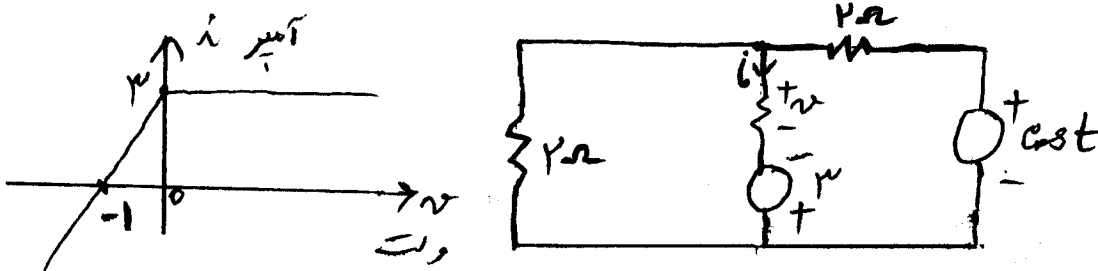
- (۱) $\frac{1}{2}$
(۲) $\frac{2}{4}$
(۳) ۲
(۴) $\frac{7}{4}$

۴۶- در مدار زیر اگر $i(0^-) = v(0^-) = 1$ باشد، مقدار $i''(0^-)$ برابر است با:



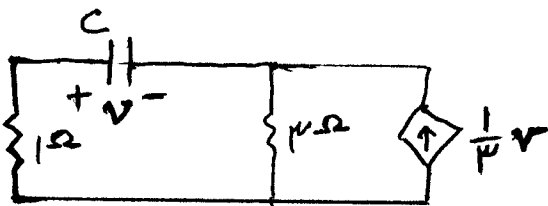
- (۱) $-\frac{2}{3}$
- (۲) $-\frac{1}{3}$
- (۳) ۱
- (۴) صفر

۴۷- در مدار زیر وقتی جریان مقاومت غیر خطی $i - v$ برابر ۳ آمپر است، بیشترین مقدار v چند ولت است؟



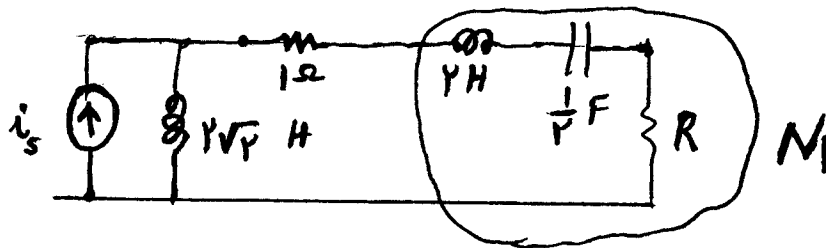
- (۱) صفر
- (۲) $\frac{1}{2}$
- (۳) ۲
- (۴) ۱

۴۸- در مدار زیر انرژی اولیه خازن در مدت $t = \ln \sqrt{2}$ ثانیه نصف می‌شود. مقدار C چند فاراد است؟



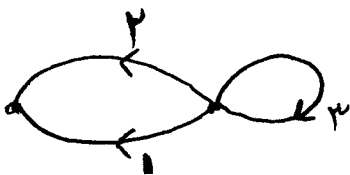
- (۱) ۳
- (۲) ۲
- (۳) $\frac{1}{2}$
- (۴) ۱

۴۹- مدار زیر در وضعیت دائمی سینوسی است. N_1 در حالت تشدید و بیشترین توان آن برابر سه وات است. توان راکتیو منبع چند وار (ولت آمپر راکتیو) است؟



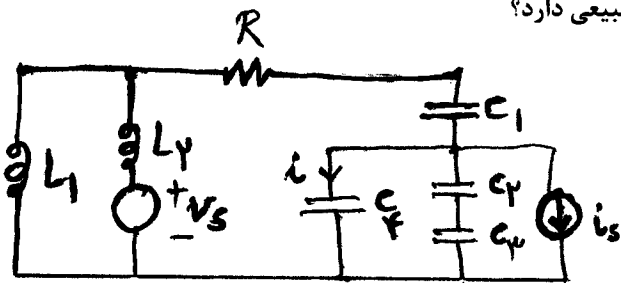
- (۱) -۴
- (۲) $-4\sqrt{2}$
- (۳) ۸
- (۴) $4\sqrt{2}$

۵۰- در مدار سه شاخه‌ای با گراف داده شده، کدام ادعا درست است؟



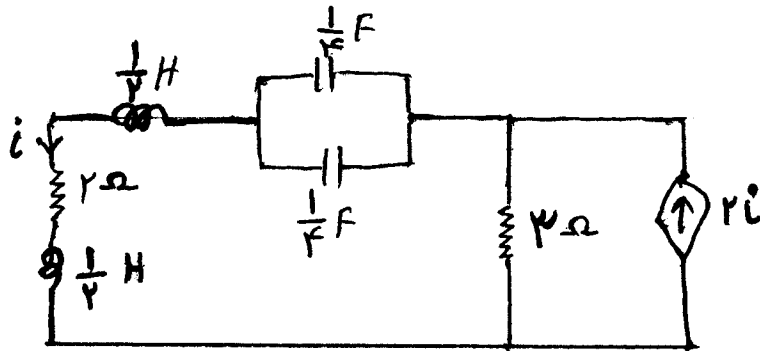
- (۱) ولتاژها روی خط موازی صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- (۲) ولتاژها روی یک صفحه گذرنده از مبدأ قرار دارند.
- (۳) ولتاژها روی خط عمود بر صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- (۴) جریان‌ها روی یک خط گذرنده از مبدأ قرار دارند.

۵۱- در مدار زیر مقادیر المان‌ها مثبت است. جریان i چند فرکانس طبیعی دارد؟



- (۱) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر
- (۲) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و یک فرکانس طبیعی صفر
- (۳) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و سه فرکانس طبیعی صفر
- (۴) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و دو فرکانس طبیعی صفر

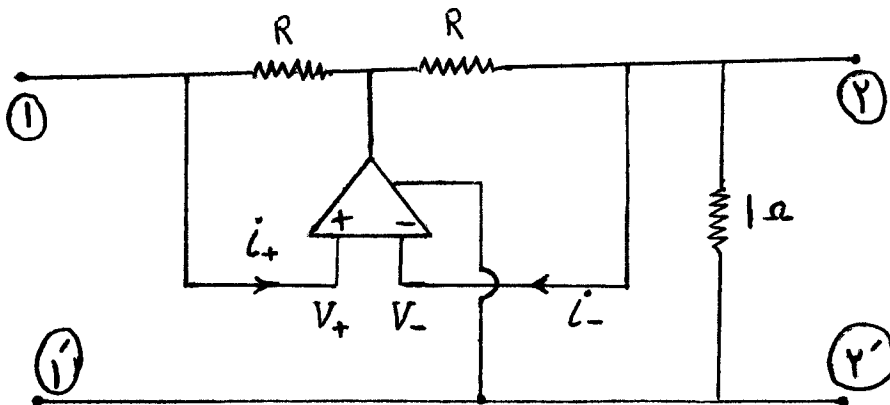
۵۲- در مدار زیر اگر معادلات حالت مدار به صورت $\dot{x} = Ax$ باشد، ماتریس A کدام است؟



- (۱) $\begin{bmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 2 & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$

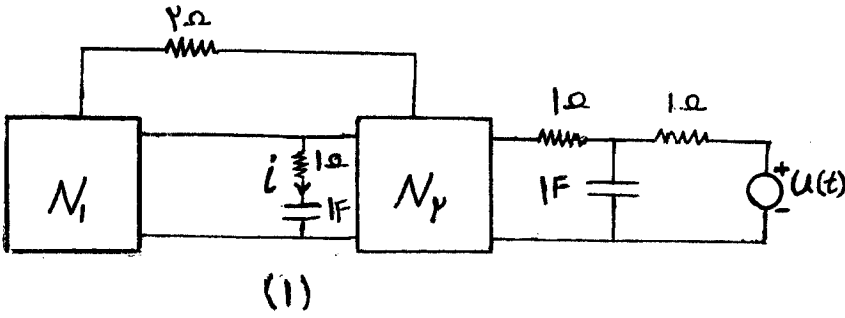
۵۳- ماتریس انتقال دو قطبی زیر کدام است؟

(آب امپ ایده‌آل است یعنی $v_+ = v_-$, $i_+ = i_- = 0$)



- (۱) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} R & R \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$

۵۴- در مدار هم پاسخ زیر در شکل (۱)، پاسخ حالت صفر i به صورت $i = \frac{1}{3}(e^{-t} - e^{-3t})u(t)$ است. در مدار شکل (۲)، i_y کدام است؟ (تابع پله واحد)



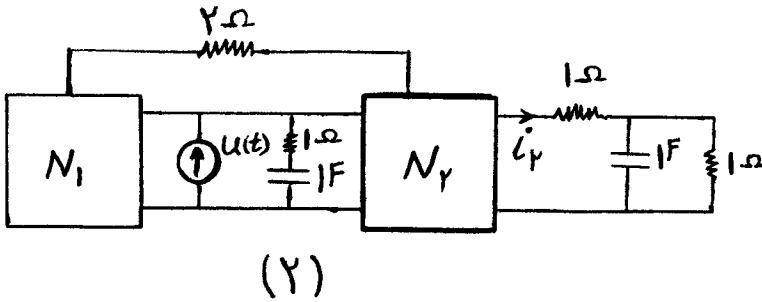
کدام است؟ (تابع پله واحد)

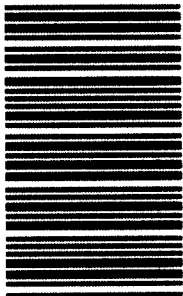
(۱) $\frac{1}{3}(1 + 3e^{-3t})u(t)$

(۲) $(e^{-3t} + e^{-t})u(t)$

(۳) $(e^t + 1 - 3e^{-3t})u(t)$

(۴) $(3e^{-3t} - 3e^{-t} + 1)u(t)$





408D

408

D

نام
نام خانوادگی
محل امضاء

دفترچه شماره ۲
عصر پنجشنبه
۹۰/۱۱/۲۷



جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشور

اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می‌شود.
امام خمینی (ره)

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد ناپیوسته داخل - سال ۱۳۹۱

مجموعه مهندسی برق - کد ۱۲۵۱

مدت پاسخگویی: ۱۵۰ دقیقه

تعداد سؤال: ۹۶

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سؤالات

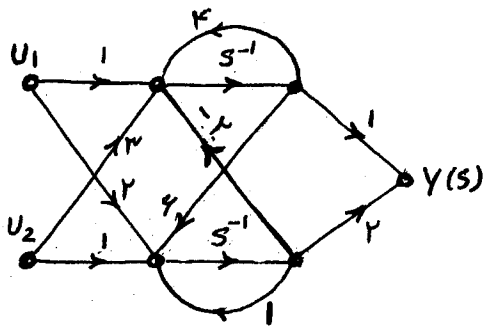
ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	سیستمهای کنترل خطی	۱۲	۵۵	۶۶
۲	تجزیه و تحلیل سیستمها	۱۲	۶۷	۷۸
۳	بررسی سیستمهای قدرت ۱	۱۲	۷۹	۹۰
۴	مدار منطقی و ریزپردازنده‌ها	۱۲	۹۱	۱۰۲
۵	الکترونیک ۱ و ۲	۱۲	۱۰۳	۱۱۴
۶	ماشین‌های الکتریکی ۱ و ۲	۱۲	۱۱۵	۱۲۶
۷	الکترومغناطیس	۱۲	۱۲۷	۱۳۸
۸	مقدمه‌ای بر مهندسی پزشکی	۱۲	۱۳۹	۱۵۰

* برای داوطلبان گرایش مهندسی پزشکی انتخاب یکی از دو درس ردیف‌های ۷ و ۸ اجباری است.

بهمن ماه سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

۵۵- در سیستمی که با سیگنال فلوگراف زیر نشان داده شده است، تابع تبدیل $\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0}$ کدام یک از گزینه‌های زیر است؟



$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^2 - \Delta s + 8} \quad (1)$$

$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^2 - \Delta s + 16} \quad (2)$$

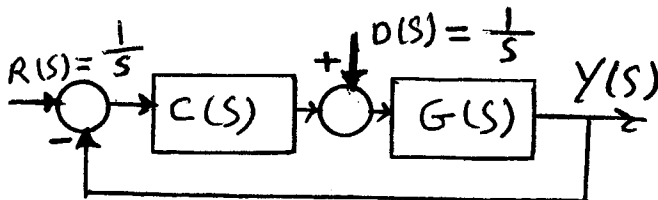
$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta s - 17}{s^2 - \Delta s + 16} \quad (3)$$

$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^2 - \Delta s + 12} \quad (4)$$

۵۶- سیستم فیدبک واحد زیر با تابع تبدیل حلقه باز $G(s) = \frac{1}{s(s+1)}$ را در نظر بگیرید. کدام یک از جبران‌سازهای پیشنهادی

مشخصات مطلوب زیر را برای پاسخ پله به ورودی مرجع ارضاء نموده و رفتار حذف اغتشاش بهتری دارد؟

$$T_s = 2 \text{ seconds}, \text{ P.O.} = 5\%$$



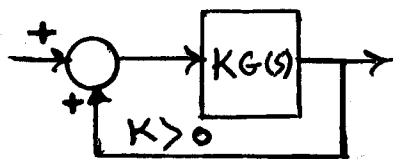
$$c(s) = \Delta \quad (1)$$

$$c(s) = \Delta \frac{s+0.01}{s+0.001} \quad (2)$$

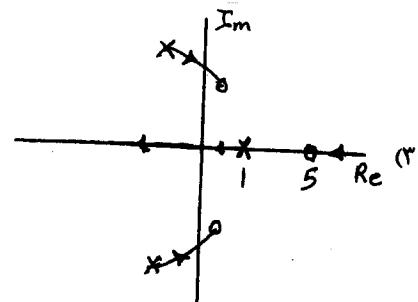
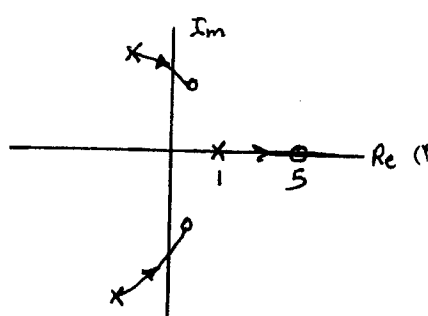
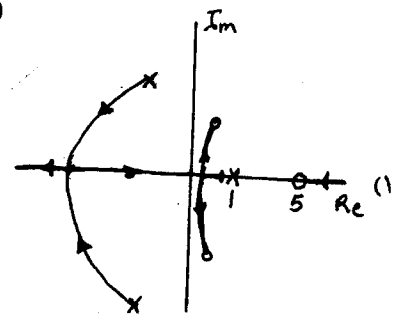
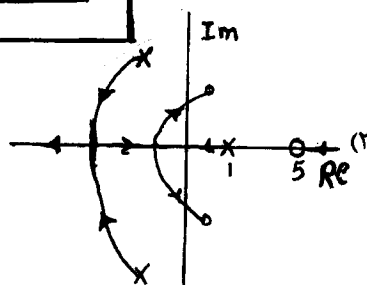
$$c(s) = 3(s+2.7) \quad (3)$$

$$c(s) = 60 \frac{s+2}{s+8} \quad (4)$$

۵۷- سیستم فیدبک واحد زیر را در نظر بگیرید. مکان هندسی ریشه‌ها به ازاء تغییرات $0 < k < \infty$ کدام گزینه زیر است؟



$$G(s) = \frac{(s-5)(s^2 - s + 1.25)}{(s-1)(s^2 + 2s + 5)}$$



۵۸- پاسخ حلقه باز سیستم کنترل با $G(s)H(s) = \frac{k}{s(s+1)(s+2)}$ به ورودی $\sin\sqrt{2}t$ در حالت ماندگار کدام گزینه زیر

است؟

$$\frac{k}{2} + \frac{k}{6} \sin(\sqrt{2}t - 45^\circ) \quad (1)$$

$$k \cos\sqrt{2}t \quad \text{با } 0 < k < 6 \quad (2)$$

$$\frac{k}{2} - \frac{k}{6} \sin\sqrt{2}t \quad (3)$$

$$k \cos\sqrt{2}t \quad \text{با } 0 < k < 6 \quad (4)$$

۵۹- در چه بازه‌ای از k پاسخ گذرای سیستم حلقه بسته برای تابع تبدیل حلقه باز $G(s)H(s) = \frac{k}{s(s^2 + 4s + 5)}$ میرای شدید

(overdamping) است؟

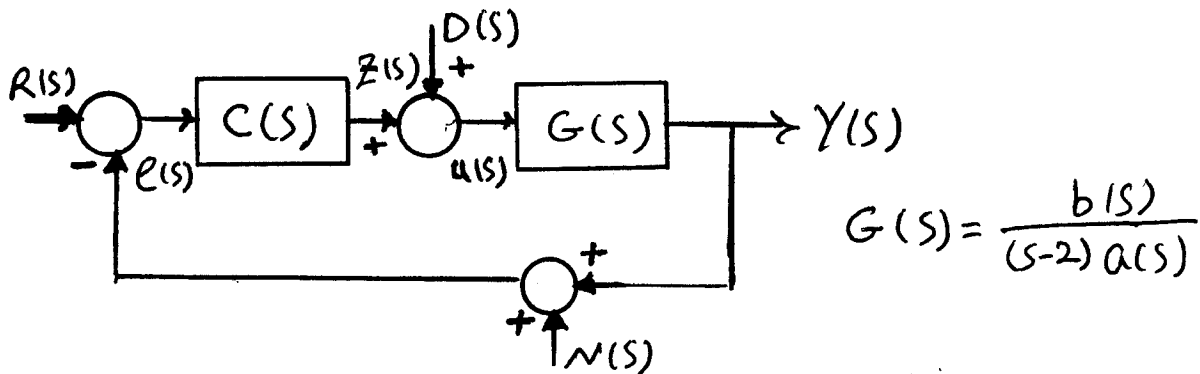
$$0 < k \leq 2 \quad (1)$$

$$\frac{50}{27} \leq k \leq 2 \quad (2)$$

$$1 \leq k \leq \frac{5}{3} \quad (3)$$

(4) به ازاء همه مقادیر $0 < k < 20$ پاسخ گذرای سیستم حلقه بسته میرای سینوسی است.

۶۰- سیستم زیر را در نظر بگیرید:



تابع تبدیل حساسیت S_G^T بدین شکل به دست آمده است: $S_G^T = \frac{B(s)}{A(s)}$ که در آن $a(s)$, $b(s)$, $B(s)$ و $A(s)$ هیچ ریشه‌ای

در سمت راست صفحه s ندارند. کدام گزینه در مورد کران سیگنال‌های سیستم درست است؟

$$(R(s) = D(s) = N(s) = \frac{1}{s})$$

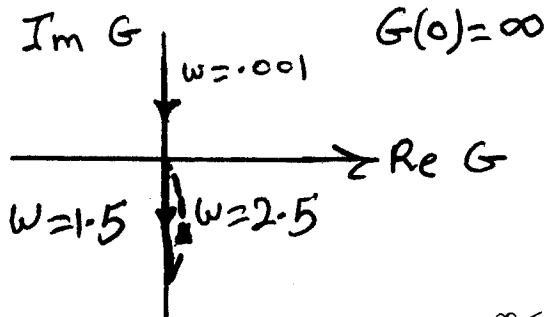
(1) سیستم پایدار است و همه سیگنال‌ها کراندارند.

(2) سیستم ناپایدار است و $y(t)$ بیکران است.

(3) سیستم ناپایدار است و $z(t)$ بیکران است.

(4) سیستم ناپایدار است و $u(t)$ بیکران است.

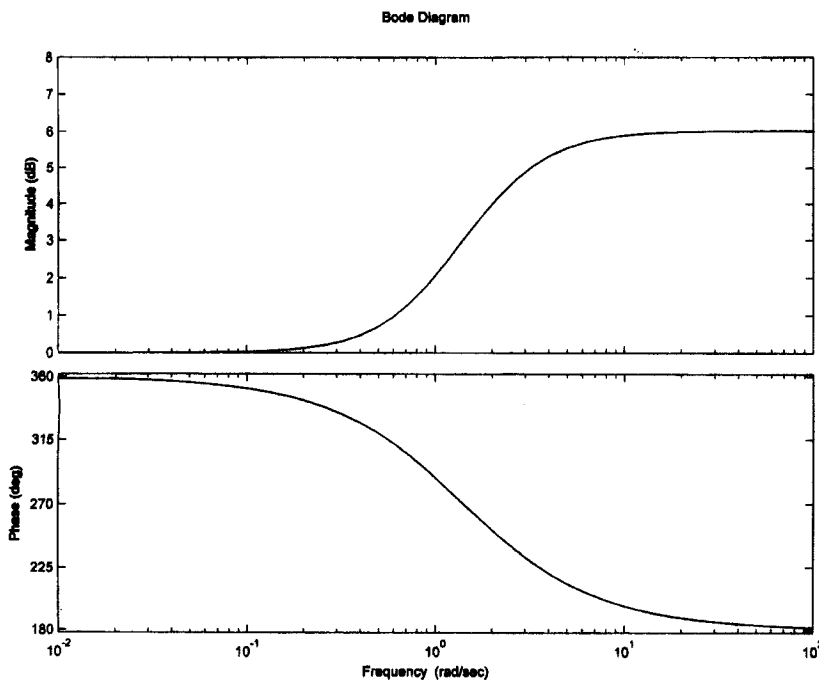
۶۱- یک سیستم فیدبک واحد با تابع تبدیل $G(s)$ که دیاگرام قطبی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد پایداری سیستم حلقه بسته به ازاء $-\infty < k < \infty$ درست است؟ (دقت کنید که دیاگرام قطبی تماماً موهومی است و تکه خط چین تنها برای وضوح خارج از محور موهومی نمایش داده شده است، $G(s)$ قطب یا صفری در RHP ندارد و درجه آن کمتر از ۷ می‌باشد.)



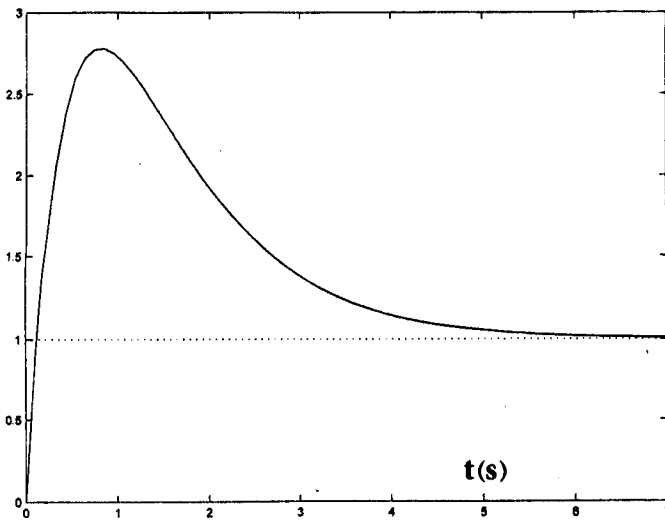
- (۱) همواره پایدار
- (۲) همواره ناپایدار ۲ قطب برای $0 < k < \infty$ و یک قطب برای $-\infty < k < 0$
- (۳) پایدار به ازاء $0 < k < \infty$ و ناپایدار با یک قطب برای $-\infty < k < 0$
- (۴) همواره ناپایدار و ۲ قطب در RHP برای $-\infty < k < \infty$

۶۲- یک سیستم با فیدبک واحد با تابع تبدیل حلقه باز که دیاگرام بودی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد حد بهره و حد فاز سیستم صحیح است؟

- (۱) حد بهره ۶ dB حد فاز 135°
- (۲) حد بهره ۶ dB حد فاز 180°
- (۳) حد بهره بی‌نهایت حد فاز 180°
- (۴) سیستم ناپایدار است.



۶۳- شکل زیر پاسخ پله کدام تابع تبدیل است؟



$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)}{(s+1)(s+2)} \quad (1)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)(1+0.1s)}{s^2 + 1.4s + 2} \quad (2)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)(1+0.1s)}{(s+1)(s+2)} \quad (3)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)}{s^2 + 1.4s + 2} \quad (4)$$

۶۴- در دیاگرام بودی $(S^2 + 2\zeta\omega_n S + \omega_n^2)^{-1}$ در فرکانس زاویه‌ای $\omega = \omega_p$ دامنه به حداکثر مقدار خود می‌رسد. حساسیت

این فرکانس زاویه‌ای نسبت به ζ ($S^2 + 2\zeta\omega_n S + \omega_n^2$) در ζ نامی $\frac{1}{\gamma}$ کدام گزینه زیر است؟

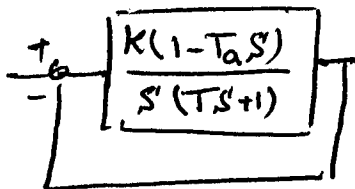
(1) -1

(2) 1

(3) 0.5

(4) -0.5

۶۵- در سیستم زیر مقدار بهره k چقدر باشد تا حد بهره سیستم ۲ شود؟



$$(K, T_s, T_a > 0)$$

(1) $\frac{1}{T_a}$

(2) $\frac{2T}{T_a}$

(3) $\frac{2T_a}{T}$

(4) $\frac{1}{2T_a}$

۶۶- ماتریس انتقال حالت سیستمی با معادله حالت $\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{B}\mathbf{u}$ به صورت زیر است:

$$\Phi(t) = \begin{bmatrix} e^{-t} + te^{-t} & te^{-t} \\ -te^{-t} & e^{-t} - te^{-t} \end{bmatrix}$$

ماتریس A کدام است؟

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -3 & -2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

تجزیه و تحلیل سیستم‌ها

۶۷- در یک سیستم LTI پایدار علی با پاسخ ضربه $h[n]$ ، پاسخ سیستم به ورودی $x[n] = 1 + \cos(\gamma\pi n + \frac{\pi}{3})$ به صورت

$$y[n] = j - e^{j2\pi n} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \operatorname{Re}\{h[n]\} \sin(\gamma\pi n)$$

$$-1 \quad (1)$$

$$+1 \quad (2)$$

$$\cos \frac{\pi}{3} \quad (3)$$

$$-\sin \frac{\pi}{3} \quad (4)$$

۶۸- فرض کنید سیگنال حقیقی $\tilde{x}[n]$ متناوب با دوره تناوب اصلی $N=4$ بوده و مقدار متوسط آن صفر است. اگر در بسط به سری فوری این سیگنال دو تا از ضرایب به صورت $a_3 = j$ ، $a_1 = -1$ ، $a_4 = -2$ باشند، در این صورت توان متوسط سیگنال

$\tilde{x}[n]$ چقدر است؟

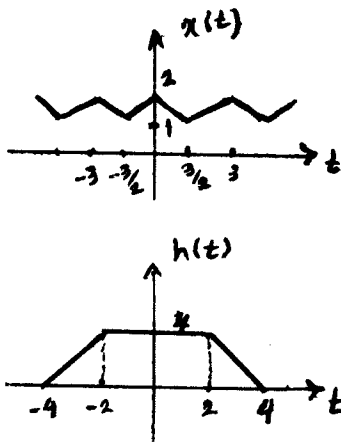
$$14 \quad (1)$$

$$18 \quad (2)$$

$$28 \quad (3)$$

$$24 \quad (4)$$

۶۹- سیگنال متناوب $x(t)$ از یک سیستم LTI با پاسخ ضربه‌ی $h(t)$ عبور می‌کند. توان خروجی سیستم چقدر است؟



(۱) $(108)^2$

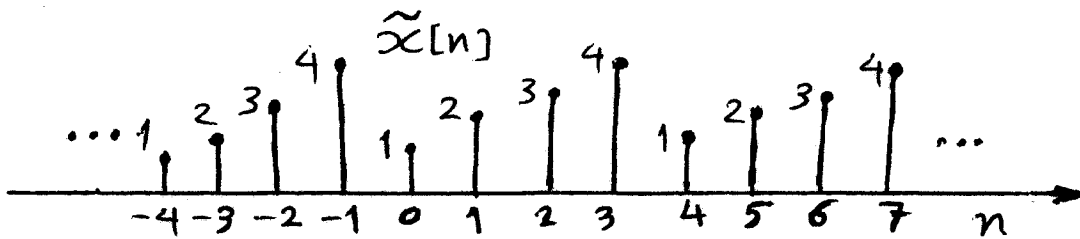
(۲) $(36)^2$

(۳) ۰

(۴) $(18)^2$

۷۰- فرض کنید ضرایب سری فوریه $\tilde{x}[n]$ داده شده در شکل زیر برابر a_k باشد. اگر سیگنال $\tilde{y}[n]$ را به صورت

سیگنالی با ضرایب سری فوریه $b_k = a_k^2$ تعریف کنیم، در این صورت $y[2]$ چقدر است؟



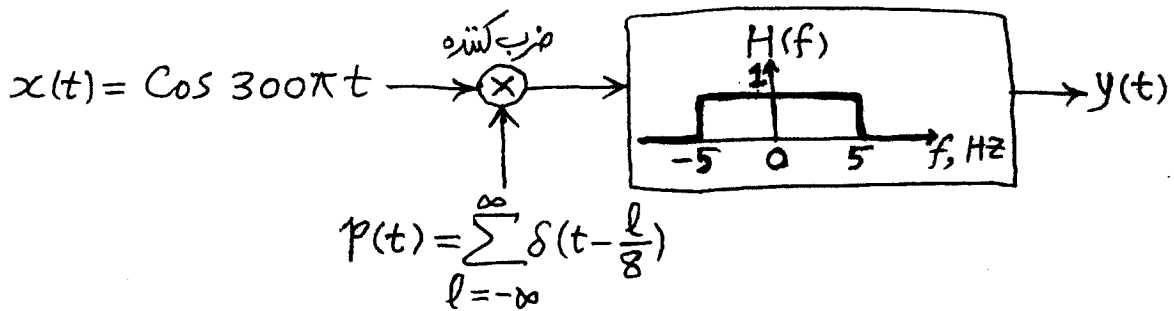
(۱) ۵

(۲) $6\frac{1}{2}$

(۳) ۰

(۴) $7\frac{1}{2}$

-۷۱ در سیستم شکل زیر، خروجی فیلتر $y(t)$ برابر با کدام گزینه است؟



(۱) $8\cos 4\pi t$

(۲) $8\cos 2\pi t$

(۳) $4\cos 4\pi t$

(۴) $4\cos 2\pi t$

-۷۲ در یک سیستم LTI و علی زمان - گسسته با پاسخ ضربه به طول محدود و حقیقی $h[n]$ ، به ازای ورودی

$x[n] = (1 + \cos \frac{\pi n}{3})u[n]$ ، پاسخ حالت دائمی برابر $y[n] = 2$ می‌شود؟ با فرض حداقل طول ممکن برای $h[n]$ و این که

$h[0] \neq 0$ ، $h[1]$ چقدر است؟

(۱) -۲

(۲) -۱

(۳) +۲

(۴) +۱

-۷۳ رابطه بین ورودی و خروجی در یک سیستم بصورت $y[n] = \sum_{k=-1}^{\infty} x[n-k]$ می‌باشد، این سیستم تغییر با زمان و

..... است.

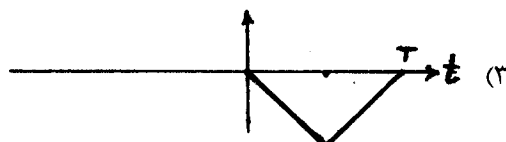
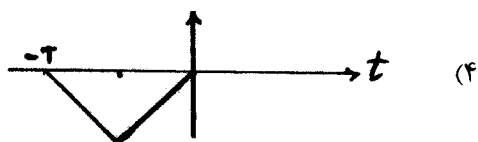
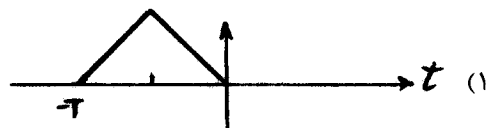
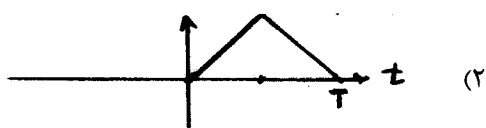
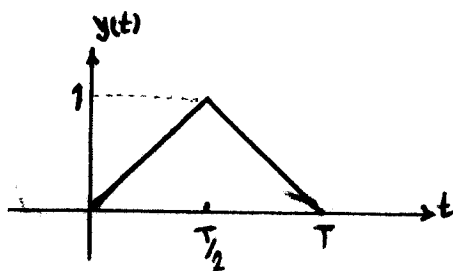
(۱) پذیر، پایدار

(۲) پذیر، ناپایدار

(۳) ناپذیر، ناپایدار

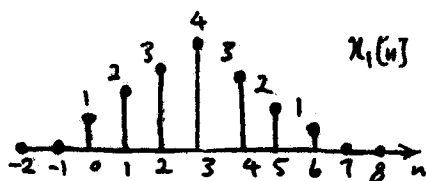
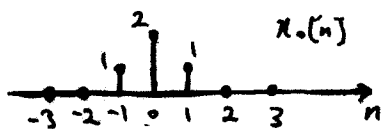
(۴) ناپذیر، پایدار

-۷۴ پاسخ ضربه یک سیستم LTI یک سیگنال فرد است. اگر خروجی سیستم برای یک سیگنال $x(t)$ ، به صورت $y(t)$ مطابق با شکل زیر باشد، خروجی سیستم برای سیگنال $x(-t)$ چگونه است؟



-۷۵ اگر $y_0[n]$ پاسخ یک سیستم LTI پایدار به ورودی $x_0[n]$ بوده و $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} y_0[n] = -1$ است. $y_1[n]$ پاسخ همان سیستم به

ورودی $x_1[n]$ است، کدام گزینه زیر صحیح است؟



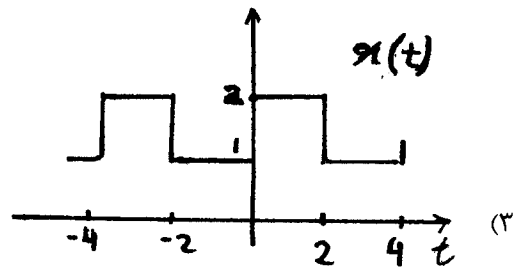
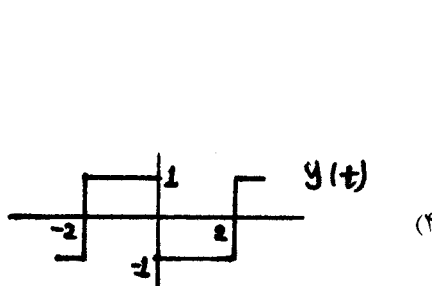
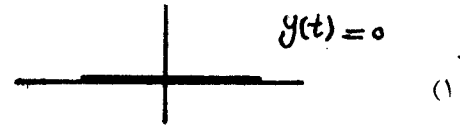
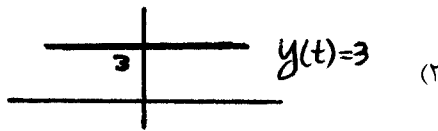
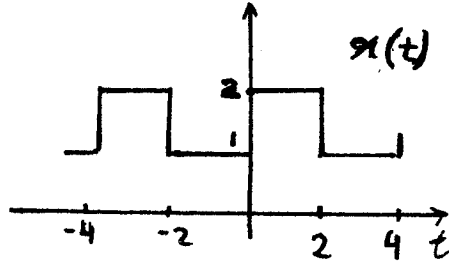
$$\sum_n y_1[-n] = -4 \quad (1)$$

$$\sum_n y_1[-n] = 0 \quad (2)$$

$$\sum_n y_1[-n] = 4 \quad (3)$$

$$\sum_n y_1[-n] = 2 \quad (4)$$

۷۶- سیگنال پریودیک $x(t)$ با دوره تناوب ۴ و ضرایب سری فوریه a_k در شکل زیر نشان داده شده است. سیگنال $y(t)$ دارای سری فوریه $b_k = (-1)^k a_k + (-1)^k a_{-k}$ می‌باشد. در کدام گزینه زیر نمودار صحیح می‌باشد؟



۷۷- رابطه ورودی - خروجی یک سیستم پیوسته با زمان خطی بصورت زیر داده شده است:

$$y(t-1) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau)u(\tau-t)d\tau$$

$u(t)$ تابع پله واحد است. این سیستم تغییر با زمان و است.

(۱) پذیر - علی

(۲) پذیر - غیر علی

(۳) ناپذیر - غیر علی

(۴) ناپذیر - علی

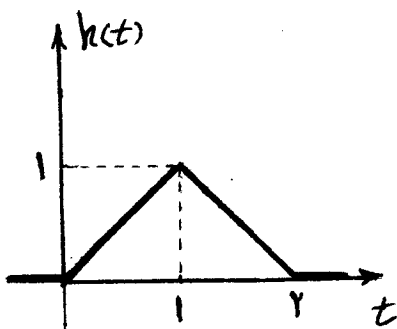
۷۸- در صورتی که $h(t)$ پاسخ ضربه یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان بصورت مقابل باشد و ورودی این سیستم بصورت $x(t) = h(t+2)$ تعریف گردد. در چه زمانی خروجی ماکزیمم و مقدار ماکزیمم خروجی در این زمان چقدر خواهد بود.

(۱) $y_{\max} = 2, t = 1$

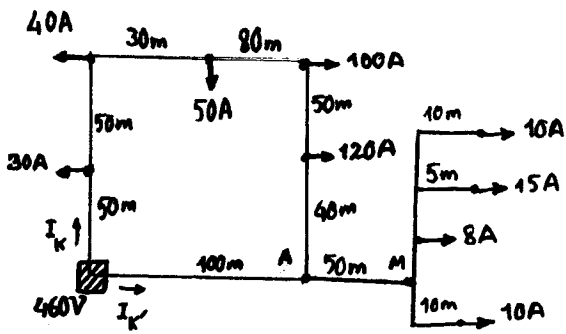
(۲) $y_{\max} = \frac{2}{3}, t = 1$

(۳) $y_{\max} = 2, t = 0$

(۴) $y_{\max} = \frac{2}{3}, t = 0$



۷۹- در شکل زیر جریان عبوری از طرف منبع هر یک از انشعاب‌ها چقدر است؟ (به ترتیب I_K و I'_K)

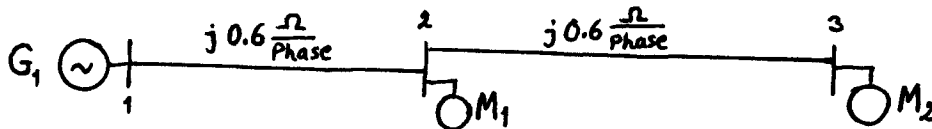


- (۱) $192,7$ و $190,2$
- (۲) $190,2$ و $302,7$
- (۳) $190,2$ و $192,7$
- (۴) $385,4$ و 380

۸۰- در یک خط انتقال کوتاه سه فاز با امپدانس $0,1 + j0,2 \text{ pu}$ ، ولتاژ ابتدای خط 1 pu می‌باشد. چنانچه این خط بار سلفی با توان اکتیو $0,4 \text{ pu}$ و ضریب توان $0,8$ را تغذی کند، اندازه ولتاژ انتهای خط بر حسب pu چقدر است؟

- (۱) $0,8$
- (۲) $0,97$
- (۳) $0,9$
- (۴) $1,05$

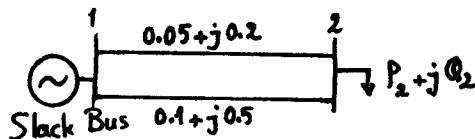
۸۱- در سیستم قدرت شکل زیر، موتور بی اتلاف M_1 بی بار است و موتور M_2 توان اکتیو $7,5 \text{ MW}$ را با شدت جریان 5 pu در ضریب قدرت واحد می‌کشد. ضریب قدرت ژنراتور G با فرض $S_{\text{base}} = 100 \text{ MVA}$ ، $V_{\text{base}} = 20 \text{ kV}$ ، کدام است؟



- (۱) $\text{Cos}(\tan^{-1} \frac{3}{7,5})$ ، پس فاز
- (۲) $0,707$ ، پس فاز
- (۳) $\text{Cos}(\tan^{-1} \frac{3}{7,5})$ ، پیش فاز
- (۴) $0,707$ ، پیش فاز

۸۲- در شبکه قدرت زیر، با فرض: معکوس ماتریس ژاکوبینی چقدر است؟

$$\begin{cases} P_r = \delta_r + 3|V_r| \\ Q_r = 0.1\delta_r + \frac{1}{5}|V_1| + |V_r| \end{cases}$$



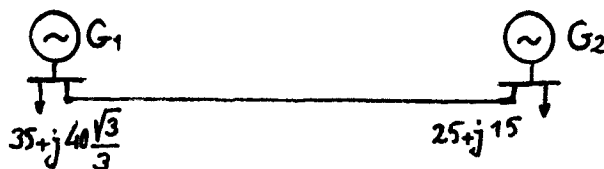
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0.1 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 1.43 & -4.29 \\ -0.14 & 1.43 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -0.1 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} -1.43 & 4.29 \\ 0.14 & -1.43 \end{bmatrix} \quad (4)$$

۸۳- خط انتقالی با راکتانس $\frac{\sqrt{3}}{10}$ pu مطابق شکل، دو واحد نیروگاهی را به هم وصل کرده است. چنانچه بخواهیم ولتاژ در دو نیروگاه به صورت $|V_1| = |V_2| = 1$ pu باشد، با فرض اینکه نیروگاه اول، ۲ برابر نیروگاه دوم توان حقیقی تولید کند، ضریب توان نیروگاه ۱ چقدر خواهد بود؟



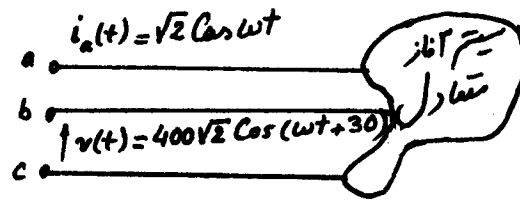
$$\frac{8}{\sqrt{91}} \quad (1)$$

$$\frac{3}{\sqrt{18}} \quad (2)$$

$$\frac{\sqrt{8}}{91} \quad (3)$$

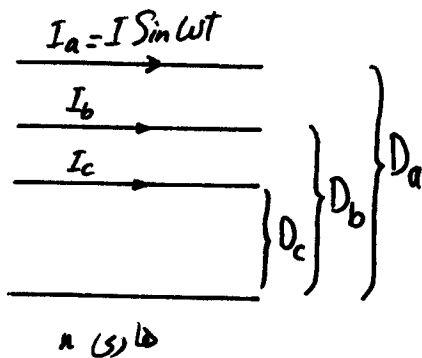
$$\frac{\sqrt{3}}{18} \quad (4)$$

۸۴- شکل زیر مقادیر ولتاژ و جریان اندازه‌گیری شده در یک پایانه سه فاز متعادل را نشان می‌دهد. توان این پایانه بر حسب V_A کدام است؟



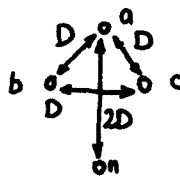
- (۱) $600 - j200\sqrt{3}$
- (۲) $-200\sqrt{3} + j600$
- (۳) $600 + j200\sqrt{3}$
- (۴) $200\sqrt{3} + j600$

۸۵- در مدار زیر، هادی n در کنار یک خط ۳ فاز با جریان‌های متعادل قرار گرفته است. مقدار مؤثر ولتاژ القاء شده در یک متر هادی n چقدر است؟



- (۱) $\sqrt{2} \times 10^{-7} \omega I \sqrt{(\ln \frac{1}{D_a})^2 + (\ln \frac{1}{D_b})^2 + (\ln \frac{1}{D_c})^2}$
- (۲) $2 \times 10^{-7} \omega I \sqrt{(\ln \frac{1}{D_a})^2 + (\ln \frac{1}{D_b})^2 + (\ln \frac{1}{D_c})^2}$
- (۳) $\sqrt{2} \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b} + \ln \frac{1}{D_c}}$
- (۴) $2 \times 10^{-7} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b} + \ln \frac{1}{D_c}}$

۸۶- در خط ۳ فاز ۴ سیمه زیر، اندوکتانس فاز a در حالتی که از ۳ فاز جریان‌های مساوی (توالی صفر) می‌گذرد چقدر است؟ فاصله فازها از هم برابر D و فاصله فاز a از سیم نول برابر 2D است.



- (۱) $2 \times 10^{-7} \text{Ln} \frac{2D}{r}$
- (۲) $2 \times 10^{-7} \text{Ln} \frac{6D}{r}$
- (۳) $2 \times 10^{-7} \text{Ln} \frac{4D}{r}$
- (۴) $2 \times 10^{-7} \text{Ln} \frac{8D}{r}$

۸۷- در صورتیکه در یک خط انتقال برای پارامترهای خط انتقال داشته باشیم $\frac{R}{L} = \frac{G}{C}$ ، آن‌گاه امپدانس مشخصه خط برابر است با:

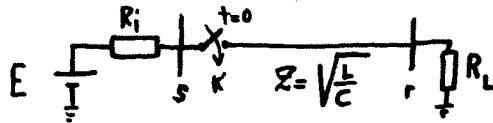
$$\frac{R}{L} \quad (۱)$$

(۲) بی‌نهایت

(۳) صفر

(۴) امپدانس مشخصه خط در حالت بی‌اتلاف

۸۸- در سیستم قدرت روبرو در لحظه $t = 0$ کلید K بسته می‌شود بعد از گذشت مدت زمانی (در حالت دائم) ولتاژگره (S) مساوی است با:



$$\left(\frac{rZ}{R_i + Z}\right)E \quad (۱)$$

$$\left(\frac{R_i - Z}{R_i + Z}\right)E \quad (۲)$$

$$\left(\frac{R_L}{R_i + R_L}\right)E \quad (۳)$$

$$E \quad (۴)$$

۸۹- در یک خط انتقال سه فاز متعادل و متقارن برای فاز a داریم: امپدانس مشخصه Z_s ، امپدانس بار Z_R ، $\tanh \theta_1 = \frac{Z_R}{Z_s}$ ، γ ثابت انتشار و x فاصله از ته خط، $\theta_1 = \gamma x + \theta_0$ ، فازور جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط I_x و فازور جریان در ته خط I_R ، کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$I_x = \frac{I_R \cosh x \theta_1}{\cosh \theta_1} \quad (۱)$$

$$I_x = \frac{I_R \cosh x \theta_1}{\cosh x \theta_1} \quad (۲)$$

$$I_x = \frac{I_R \cosh x \theta_1}{\cosh \theta_1} \quad (۳)$$

$$I_x = \frac{I_R \cosh \theta_1}{\cosh x \theta_1} \quad (۴)$$

۹۰- در یک خط انتقال انرژی سه فاز بی‌اتلاف در شرایط متعادل باری فاز a داریم: دامنه جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط $|I_x|$ ، جریان در سر خط $|I_s|$ و جریان در ته خط $|I_R|$. این خط تحت بارگذاری طبیعی (SIL) قرار دارد. کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$|I_x| = \frac{|I_R| + |I_s|}{2} \quad (۱)$$

$$|I_x| = x |I_R| = 2x |I_s| \quad (۲)$$

$$|I_x| = \left| \frac{I_R}{x} \right| = \left| \frac{I_s}{2x} \right| \quad (۳)$$

$$|I_x| = |I_R| = |I_s| \quad (۴)$$

۹۱- تابع زیر را در نظر بگیرید. کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی Hazard Free این تابع را نشان می‌دهد؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 5, 7, 10, 14) + d(11, 15)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d \quad (1)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d \quad (2)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (3)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (4)$$

۹۲- مجموعه معادلات زیر نشان دهنده معادلات ورودی یک مدار سنکرون با سه فلیپ‌فلاپ است. اگر خروجی مدار یعنی ABC برابر با خروجی فلیپ‌فلاپ‌ها باشد، کدام گزینه درست است؟ (A) بیت رتبه بالا و (C) بیت رتبه پایین خروجی است.

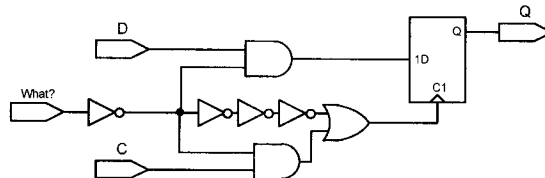
$$T_A = \overline{B \oplus C}$$

$$T_B = \overline{A \oplus B}$$

$$T_C = 1$$

- (۱) این مدار سیکل 1, 2, 3, 4, 5, 6 را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.
 (۲) این مدار سیکل 1, 2, 3, 6, 5, 4 را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) است.
 (۳) این مدار سیکل 1, 2, 3, 4, 5, 6 را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) است.
 (۴) این مدار سیکل 1, 2, 3, 6, 5, 4 را می‌شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

۹۳- عمل کرد ورودی مجهول در مدار زیر چیست؟



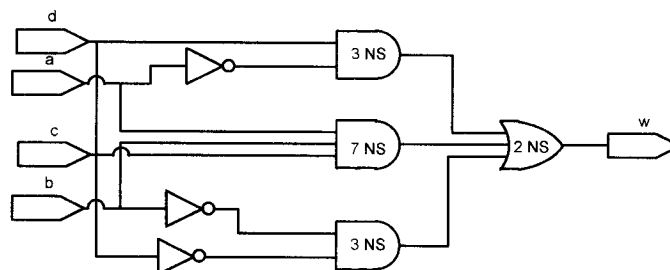
(۲) Active Low Data Disabling

(۱) Asynchronous Active High Reset

(۴) Synchronous Active Low Preset

(۳) Active Low Clock Enable Input

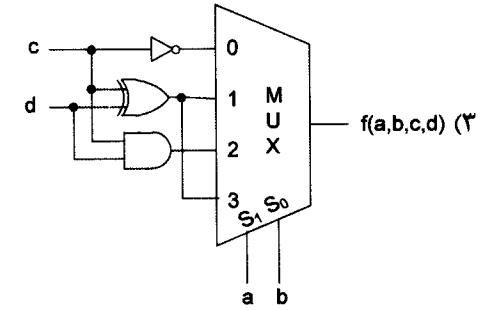
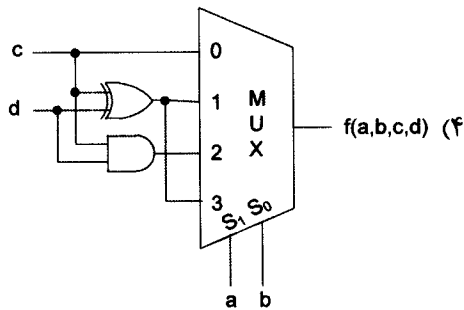
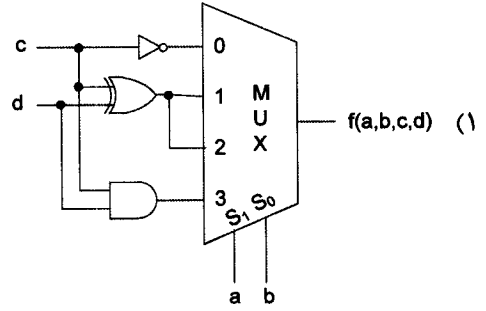
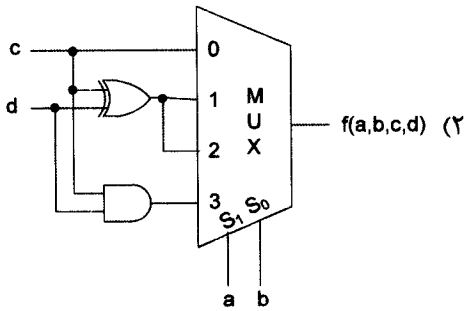
۹۴- با در نظر گرفتن تاخیرهای داده شده و صرفنظر از تاخیر گیت‌های NOT در مدار زیر هنگام گذر ورودی‌های abcd از 0111 به 1111 روی w چه اتفاقی می‌افتد؟



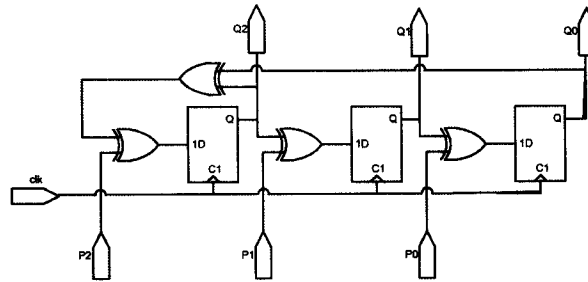
- (۱) پس از 5ns از این گذر، w یک می‌شود و پس از 4ns دوباره صفر می‌شود.
 (۲) w همواره یک باقی می‌ماند.
 (۳) پس از 5ns از این گذر، w صفر می‌شود و پس از 4ns دوباره یک می‌شود.
 (۴) پس از 10ns از این گذر، w صفر می‌شود و پس از 4ns دوباره یک می‌شود.

۹۵- کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی تابع زیر را نشان می‌دهد؟

$$f(a,b,c,d) = \sum_m (0,1,5,6,9,15) + d(7,10)$$



۹۶- مقدار اولیه در $Q_2Q_1Q_0$ برابر با 000 است. مقدار $P_2P_1P_0$ به طور ثابت برابر 101 می‌باشد. مقدار $Q_2Q_1Q_0$ پس از چند clk برابر 111 می‌شود؟



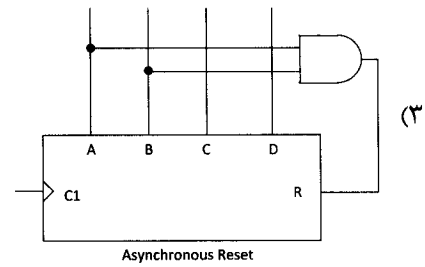
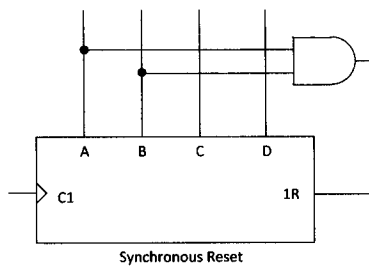
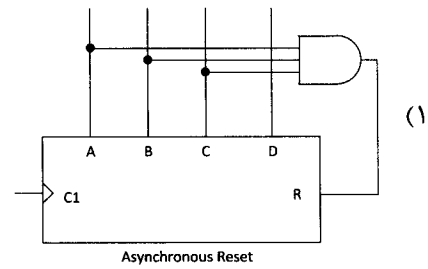
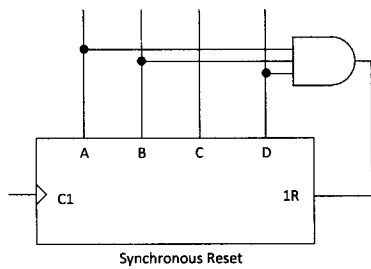
(۴) پس از چهار clk

(۳) پس از یک clk

(۲) پس از دو clk

(۱) پس از سه clk

۹۷- کدام گزینه پیاده‌سازی شمارنده به پیمانه ۱۳ (Modulo-13 Counter) را نشان می‌دهد؟ (خروجی شمارنده به ترتیب A پرارزش‌ترین و D کم‌ارزش‌ترین بیت است).



۹۸- تعداد Essential Prime Implicant (EPI) ها در تابع زیر چند می‌باشد و چه است؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 2, 3, 5, 7, 8, 10, 14, 15)$$

(۱) یکی 0XX1 (۲) یکی X0X0 (۳) دو تا X0X0 و 0XX1 (۴) دو تا X0X0 و 111X

۹۹- یک ماشین حالت دارای دو ورودی a و b و یک خروجی w است. پس از چهار clk اگر ورودی‌ها به ترتیب برابر 01, 10, 11 باشد، خروجی مدار برای مدت یک Clock Cycle کامل ۱ می‌شود. برای ساختن این مدار چند جدول کارنو و با چه تعداد متغیر مورد نیاز است؟

(۱) چهار جدول کارنوی ۴ متغیری

(۲) چهار جدول کارنوی ۳ متغیری

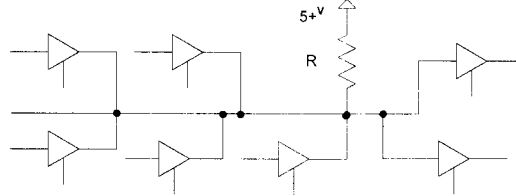
(۳) دو جدول کارنوی ۴ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

(۴) سه جدول کارنوی ۵ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

۱۰۰- اگر در شکل زیر تمام بافرهای مورد استفاده از نوع **Open Collector** باشند، مقادیر مینی‌موم و ماکزیموم مقاومت **R** به ترتیب چقدر است؟ (مشخصات تراشه‌ی بافر به قرار زیر است.)

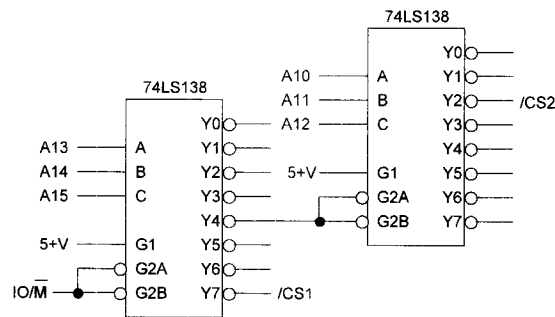
$$V_{IH} = 2.6V, I_{IH} = 50\mu A, V_{IL} = 0.6V,$$

$$I_{leakage} = 100\mu A, I_{OL} = 4mA$$



- (۱) ۱ کیلو اهم، ۴ کیلو اهم
 (۲) ۱ کیلو اهم، ۶ کیلو اهم
 (۳) ۱۰۰ اهم، ۴ کیلو اهم
 (۴) ۱۰۰ اهم، ۶ کیلو اهم

۱۰۱- در مدار زیر **CS1** و **CS2** به ترتیب در چه محدوده‌ی آدرسی فعال می‌شوند؟



(۲) 8400H-87FFH, E000H-FFFFH

(۱) 8400H-87FFH, B000H-CFFFH

(۴) D400H-D7FFH, B000H-CFFFH

(۳) D400H-D7FFH, E000H-FFFFH

۱۰۲- در یک سیستم میکرو پروسوسوری پس از ورود یک اینتراپت مشخصات اینتراپت به صورت یک **ID** که آغاز **ISR** را تعیین می‌کند، به میکرو پروسوسور داده می‌شود. به این نوع اینتراپت چه می‌گویند؟

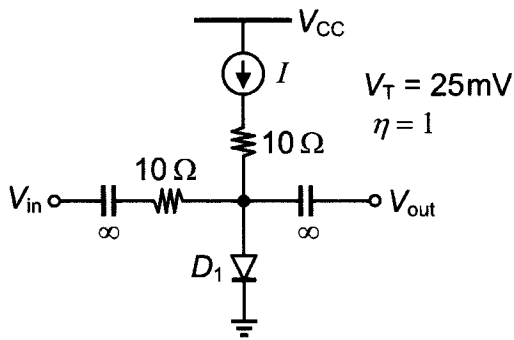
(۴) Software Interrupt

(۳) Daisy-Chain

(۲) Polling

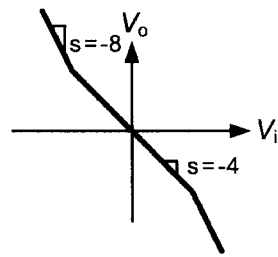
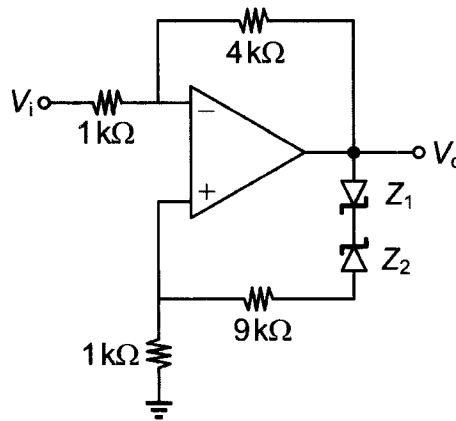
(۱) Vectored

۱۰۳- منبع جریان I بین صفر تا 10 mA قابل تنظیم است. محدوده تغییرات $A_v = \frac{v_o}{v_i}$ به کدام گزینه نزدیک تر است؟

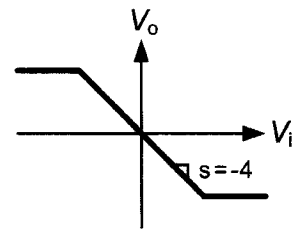


- (۱) $0.2 \leq A_v \leq 0.5$
- (۲) $0 \leq A_v \leq 0.5$
- (۳) $0 \leq A_v \leq 0.9$
- (۴) $0.2 \leq A_v \leq 1$

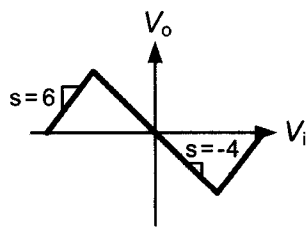
۱۰۴- در مدار مقابل V_D دیودهای زنر برابر 7 V و $V_Z = 4.3\text{ V}$ بوده و آپ امپ ایده آل فرض می شود. کدام یک از گزینه های زیر می تواند منحنی مشخصه مدار باشد؟



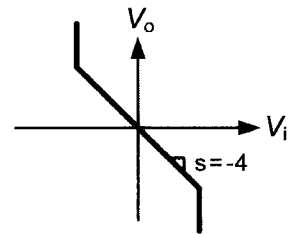
(2)



(1)

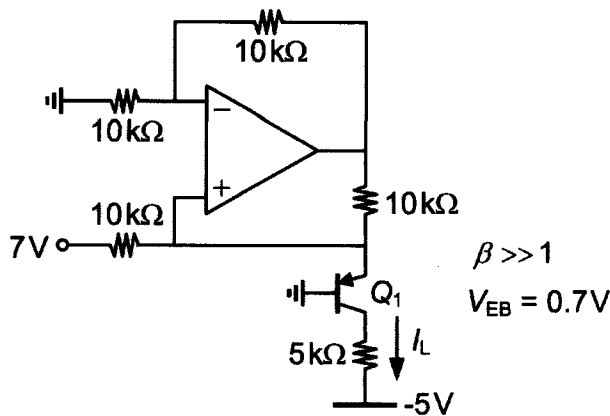


(4)



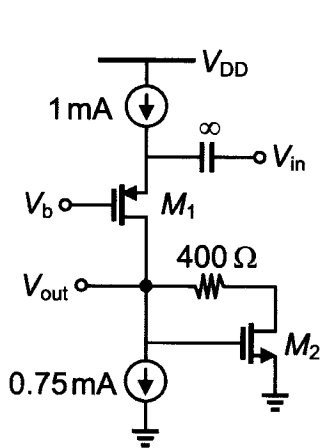
(3)

۱۰۵- جریان بار I_L در مدار داده شده چند میلی آمپر است؟



- ۱) ۰٫۶۳
- ۲) ۰٫۵۶
- ۳) ۰٫۷۰
- ۴) ۰٫۸

۱۰۶- در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقدار بهره ولتاژ

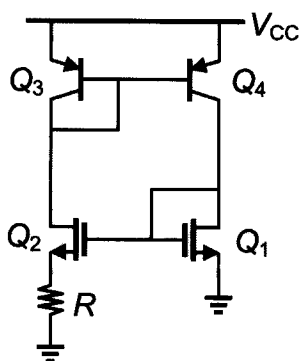


$A_V = \frac{v_{out}}{v_{in}}$ آن تقریباً برابر است با:

$$\left(\mu_p C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_1\right) = 50 \frac{\text{mA}}{\text{V}^2}, \quad \left(\mu_n C_{ox} \left(\frac{W}{L}\right)_2\right) = 12.5 \frac{\text{mA}}{\text{V}^2}, \quad \lambda = 0$$

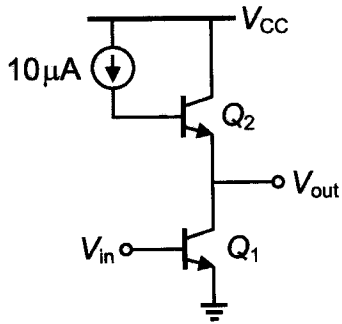
- ۱) ۴
- ۲) ۲
- ۳) ۶
- ۴) ۸

۱۰۷- در مدار شکل مقابل، مساحت پیوند بیس - امیتر ترانزیستور Q_4 ، ۲ برابر Q_3 است و ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 ابعاد یکسان دارند. اگر Q_1 و Q_2 در ناحیه اشباع بایاس شده باشند، هدایت انتقالی (g_m) ترانزیستور Q_1 چقدر است؟



- ۱) $\frac{2 - \sqrt{2}}{R}$
- ۲) $\frac{2}{R}$
- ۳) $\frac{2\sqrt{2} - 1}{R}$
- ۴) $\frac{2(2 - \sqrt{2})}{R}$

۱۰۸- در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بهره ولتاژ



$$A_v = \frac{v_{out}}{v_{in}}$$

$$(\beta = 100, V_A = 10 \text{ V}, V_T = 25 \text{ mV})$$

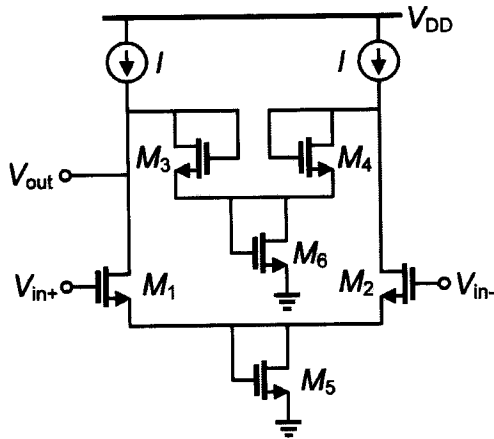
(۱) -۲

(۲) -۲۰۰

(۳) -۴۰۰

(۴) -۱

۱۰۹- در تقویت کننده تفاضلی شکل زیر، منابع جریان ایده‌آل، و ترانزیستورهای M_1 و M_2 در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند. مقدار نسبت رد حالت مشترک (CMRR) چقدر است؟



$$g_{m_{1,2}} = g_{m_{\phi}} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m_{\Delta}} = g_{m_{3,4}} = 2 \frac{\text{mA}}{\text{V}}$$

(۱) ۰٫۴

(۲) ۰٫۲۵

(۳) ۰٫۲

(۴) ۰٫۵

۱۱۰- در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بهره ولتاژ

$$A_v = \frac{v_{out}}{v_{in}}$$

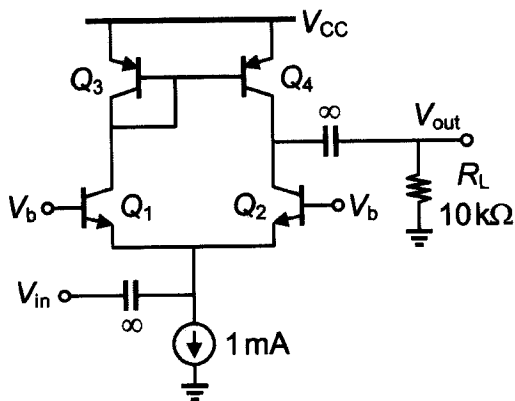
$$(\beta = 40, V_A = \infty, V_T = 25 \text{ mV}) \text{ (همه ترانزیستورها یکسان هستند.)}$$

(۱) ۲۰۰

(۲) ۲۰

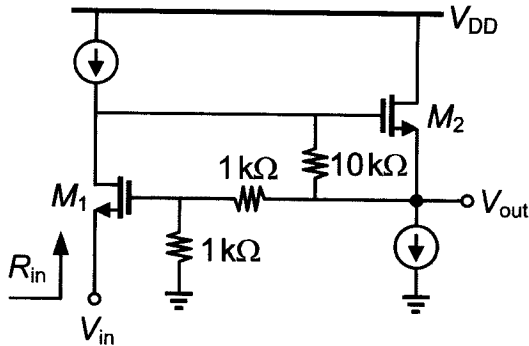
(۳) ۱۰

(۴) ۴۰۰



۱۱۱- در شکل مقابل منابع جریان ایده‌آل هستند. مقاومت ورودی تقویت کننده بر حسب کیلو اهم به کدام گزینه زیر نزدیکتر

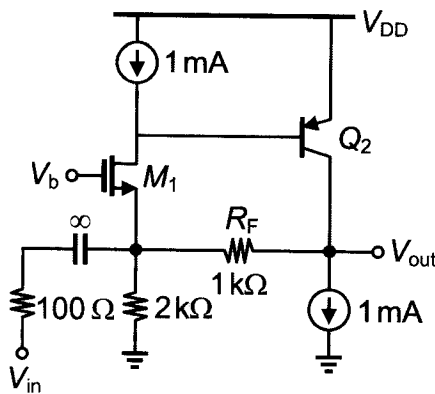
است؟ $\left(g_{m_1} = \frac{1}{2} \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m_2} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, \lambda = 0 \right)$



- ۳۸ (۱)
- ۳
- ۶ (۲)
- ۳
- ۶ (۳)
- ۱۹
- ۳۴ (۴)

۱۱۲- در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقدار بهره ولتاژ

$A_v = \frac{V_{out}}{V_{in}}$ آن تقریباً چقدر است؟ $(\beta = 100, V_A = \infty, V_T = 25 \text{ mV}, V_{GS1} - V_{TH} = 0.2 \text{ V}, \lambda = 0)$



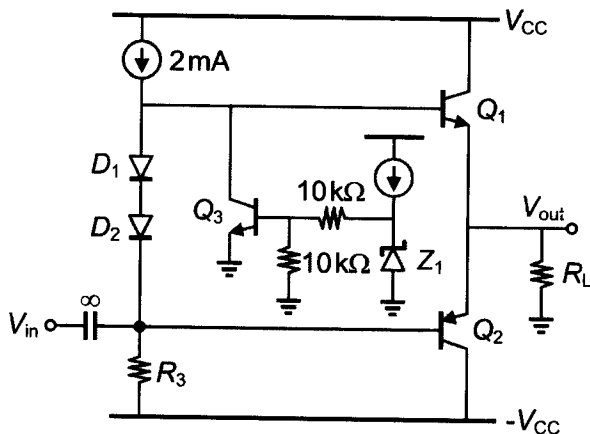
- ۹/۸ (۱)
- ۱۹/۶ (۲)
- ۳۹/۲ (۳)
- ۴/۹ (۴)

۱۱۳- در مدار تقویت کننده توان شکل زیر دیود زنر Z1 مستقیماً در تماس حرارتی با ترانزیستورهای Q1 و Q2 است و

ترانزیستور Q3 خیلی دورتر از بقیه مدار قرار گرفته است. در چه دمایی (بر حسب °C) جریان تحویل داده شده به بار

RL صفر خواهد بود؟

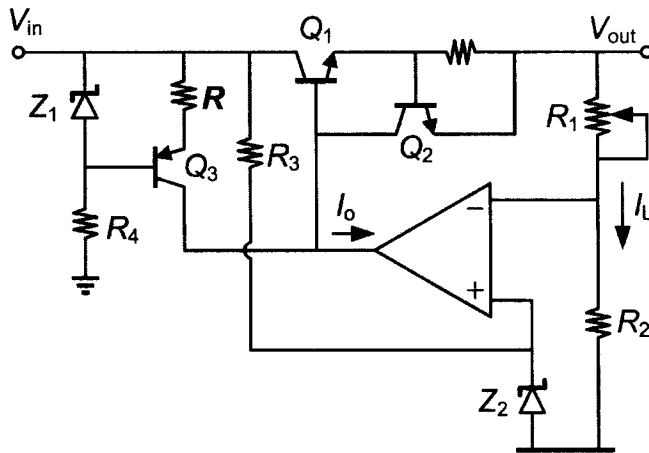
$$I_{S_3} = 2 \times 10^{-15} \text{ A}, V_{BE_3} = 50 \text{ mV} \log \left(\frac{I_{C_3}}{I_{S_3}} \right), \beta_3 = \infty, V_{Z_1} (25^\circ\text{C}) = 1 \text{ V}, \frac{\Delta V_{Z_1}}{\Delta T} = +2 \frac{\text{mV}}{^\circ\text{C}}$$



- ۱۰۰ (۱)
- ۱۲۵ (۲)
- ۱۵۰ (۳)
- ۷۵ (۴)

۱۱۴- رگولاتور زیر برای ولتاژ خروجی $12V \rightarrow 3$ طراحی شده است. حداکثر جریان بار $1A$ است. مقدار R تقریباً چند اهم است؟ (جریان حداقل OP-AMP معادل $10mA$ انتخاب شود.)

$$(V_{BE} = 0.6V, \beta = 50, I_{o,min} = 10mA, V_{Z1} = 2V, V_{Z2} = 3V)$$



- (۱) ۹۰
(۲) ۷۰
(۳) ۴۶
(۴) ۱۴۲

ماشین های الکتریکی ۱ و ۲

۱۱۵- یک موتور القایی سه فاز ۶ قطب با فرکانس اسمی ($50Hz$) با سرعت $970rpm$ می چرخد. توان ورودی موتور $48kW$ است. در این شرایط تلفات مسی استاتور $1/4kW$ و تلفات هسته آن $1/6kW$ است. تلفات اهمی روتور چند وات است؟

- (۱) ۱,۳۵ (۲) ۱,۴۰ (۳) ۱,۳۹ (۴) ۱,۴۴

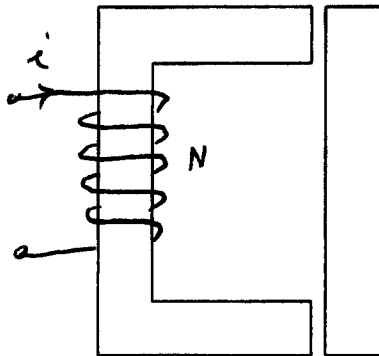
۱۱۶- یک موتور القایی سه فاز چهار قطبی مفروض است. این موتور از یک منبع سینوسی با فرکانس $50Hz$ تغذیه می شود. سیم پیچی موتور به گونه ای است که هارمونیک های پنجم و هفتم فضایی نیز در فاصله بین روتور و استاتور وجود دارد. سرعت نسبی میدان های گردشی ناشی از هارمونیک های پنجم و هفتم فضایی چند rpm (دور در دقیقه) است؟

- (۱) ۵۱۴ (۲) ۲۱۴ (۳) ۳۰۰ (۴) ۸۶

۱۱۷- در یک موتور القایی، امپدانس حالت سکون هر فاز روتور برابر $(j + 1)$ اهم است. گشتاور ماکزیمم آن ۳ برابر گشتاور نامی است. لغزش نامی موتور چقدر است؟ از امپدانس استاتور صرف نظر کنید.

- (۱) ۰,۴۱۴ (۲) ۰,۲۶۸ (۳) ۰,۳۲۴ (۴) ۰,۱۷۲

۱۱۸- یک ولتاژ سینوسی به معادله $v = V_m \sin 2\pi ft$ بر سیم پیچی N دوری و بدون تلف مدار شکل مقابل اعمال شده و در نتیجه پیک جریان گذرنده از آن I_m آمپر و پیک چگالی فلو در هسته B_m شده طول هر یک از فواصل هوایی دو برابر، و در همان حال سطح مقطع هسته نصف می شود و سپس ولتاژ $v = 2V_m \sin 4\pi ft$ به همان سیم پیچی N دوری اعمال می شود. مقادیر جدید پیک های جریان و چگالی فلو در هسته چقدر است؟ افت آهن، نشت فلو و پراکندگی در فواصل هوایی قابل چشم پوشی هستند؟



- (۱) $4I_m$ و $4B_m$
(۲) $2I_m$ و $4B_m$
(۳) $4I_m$ و $2B_m$
(۴) $2I_m$ و $2B_m$

- ۱۱۹- دو سیم پیچ با هسته هوایی به فاصله x و با محورهای مغناطیسی همراستا دارای پارامترهای زیرند:
- $L_{11} = 0,5H$, $L_{22} = 0,1H$, $L_{12} = L_{21} = 0,2e^{-2x}$. جریان های سیم پیچ اول و دوم به ترتیب
- $i_1 = 1 \sin(\delta \pi t + \frac{\pi}{3})$ و $i_2 = \sin(\delta \pi t + \frac{\pi}{6})$ است. مقدار متوسط نیروی بین دو سیم پیچ چند نیوتن است؟
- (۱) $-4e^{-2x}$ (۲) $-e^{-2x}$ (۳) $-2e^{-2x}$ (۴) صفر

- ۱۲۰- یک ژنراتور شنت بی بار با سرعت n چرخانده شده و ولتاژ V تولید می کند. مقاومت میدان شنت حدود نصف مقدار مقاومت بحرانی در سرعت n_0 است. اگر سرعت ژنراتور ۵٪ کاهش داده شود آن گاه:
- (۱) ولتاژ خروجی دقیقاً ۵٪ افت می کند.
 (۲) ولتاژ خروجی بیش از ۵٪ افت می کند.
 (۳) ولتاژ خروجی کمتر از ۵٪ افت می کند.
 (۴) ولتاژ خروجی حدود ۵٪ افت می کند و جهت تغییر مشخص نیست.

- ۱۲۱- یک موتور سری با مدار مغناطیسی خطی از یک منبع ولتاژ ثابت تغذیه شده و تحت بار I آمپر کار می کند. مقاومت سیم پیچی سری R_s است. اگر یک مقاومت $2R_s$ اهمی با سیم پیچی میدان موازی شده و همزمان گشتاور بار نیز نصف شود، مقدار جدید جریان چقدر می شود؟

(۱) $\sqrt{\frac{2}{3}}$ (۲) $\frac{2}{\sqrt{3}}$ (۳) $\sqrt{\frac{3}{2}}$ (۴) $\frac{\sqrt{3}}{2}$

- ۱۲۲- یک موتور شنت با ولتاژ تغذیه ثابت بی بار کار می کند. مدار مغناطیسی ماشین خطی فرض می شود. برای آن که سرعت موتور تقریباً نصف شود کدام یک از گزینه های زیر صحیح است؟
- (۱) با مقاومت میدان ثابت، ولتاژ اعمالی به موتور نصف شود. (۲) با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان دو برابر شود.
 (۳) ولتاژ اعمالی به موتور نصف و مقاومت میدان دو برابر شود. (۴) با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان نصف شود.

- ۱۲۳- یک موتور جریان مستقیم ۲۵۰ ولت ۵۰۰ دور در دقیقه ای با تحریک جداگانه دارای مقاومت آرمیچر ۳ اهم و جریان آرمیچر ۶۰ آمپر به ازای گشتاور و شار اسمی موتور است. اگر شار تحریک را ثابت نگاه داریم و گشتاوری برابر گشتاور اسمی (بار کامل) به ماشین وارد کنیم (ورودی) سرعت چند دور در دقیقه خواهد شد؟
- (۱) ۵۷۷,۶ (۲) ۵۳۲,۴ (۳) ۵۶۴,۶ (۴) ۳۳۵,۷

- ۱۲۴- نتایج آزمون اتصال کوتاه یک ترانسفورماتور $20kV/220V$, $200kVA$ از سمت فشارقوی به صورت زیر است:
- $V = 800V$, $I = 10A$, $P = 800W$ چه مقدار توان اکتیو از ترمینال $220V$ ترانسفورماتور کشیده شود تا حداکثر تنظیم ولتاژ ترانسفورماتور در نیمی از بار بر حسب kW حداکثر گردد؟
- (۱) ۵ (۲) ۱۵ (۳) ۱۰ (۴) ۲۰

- ۱۲۵- در یک ترانسفورماتور تک فاز $100kVA$ ، امپدانس شاخه سری بر حسب پریونیت برابر $Z = 0,01 + j0,04$ است. ضریب توان بی باری این ترانسفورماتور، تحت ولتاژ و فرکانس نامی برابر ۰,۲ است. راندمان ماکزیمم این ترانسفورماتور در بار نامی رخ می دهد. جریان بی باری ترانسفورماتور چند درصد جریان نامی آن است؟
- (۱) ۱۲ (۲) ۵ (۳) ۱۰ (۴) ۳

- ۱۲۶- توان اندازه گیری شده در آزمایش مدار باز یک ترانسفورماتور برابر با P_{oc} و توان اندازه گیری شده در آزمایش اتصال کوتاه آن برابر با P_{sc} است. حداکثر توان ظاهری تحویلی به بار در بازده ماکزیمم نسبت به توان ظاهری نامی ترانسفورماتور برابر است با:

(۱) $\sqrt{\frac{P_{oc}}{P_{sc}}}$ (۲) $\frac{P_{sc}}{P_{oc}}$ (۳) $\sqrt{\frac{P_{sc}}{P_{oc}}}$ (۴) $\frac{P_{oc}}{P_{sc}}$

۱۲۷- صفحه $y = 0$ دو ماده مغناطیسی همگن را از یکدیگر جدا می‌سازد. در $y > 0$ ضریب نفوذپذیری نسبی $\mu_{r1} = 2$ و در $y < 0$ ، $\mu_{r2} = 3$ می‌باشد. اگر در $y < 0$ میدان مغناطیسی $\vec{B} = \mu_0(\hat{x} + \hat{y} + \hat{z})$ باشد، بردار مغناطیس شدگی \vec{M} در ناحیه $y > 0$ کدام است؟

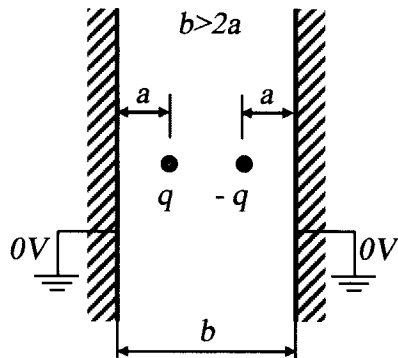
$$(1) \frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z}$$

$$(2) \frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z}$$

$$(3) \frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z}$$

$$(4) \frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z}$$

۱۲۸- مطابق شکل دو بار نقطه ای q و $-q$ در فاصله a از دو صفحه رسانای موازی و نامحدود که فاصله آن‌ها از یکدیگر b می‌باشد قرار دارند. اندازه بار کل القاء شده روی هر یک از دو صفحه رسانا کدام است؟



$$(1) \frac{b-2a}{b}q$$

$$(2) \frac{b-a}{b}q$$

$$(3) \frac{b-2a}{b}q$$

$$(4) \frac{2b-a}{2a}q$$

۱۲۹- استوانه توپری از جنس یک ماده مغناطیسی رسانا با ضریب نفوذپذیری نسبی $\mu_r = 4\pi$ در دست است. محور این استوانه بر محور z منطبق می‌باشد. شعاع استوانه a طول آن بی‌نهایت و کل جریان عبوری از آن در جهت \hat{z} برابر I است. بردار پتانسیل مغناطیسی \vec{A} با فرض یکنواخت بودن توزیع جریان در داخل استوانه کدام است؟ فرض کنید در $r = a$ داشته باشیم $\vec{A} = 0$.

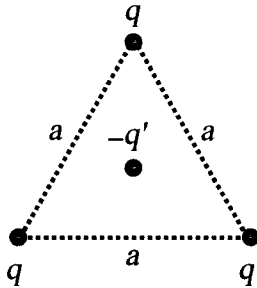
$$(1) \frac{\mu_0 I}{\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z}$$

$$(2) \mu_0 I \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z}$$

$$(3) \frac{\mu_0 I}{4} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z}$$

$$(4) \frac{\mu_0 I}{4\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z}$$

۱۳۰- سه بار نقطه‌ای q در رئوس یک مثلث متساوی الاضلاع به ضلع a قرار دارند. یک ذره بار دار به جرم m و بار $-q'$ در مرکز مثلث قرار دارد. اگر این ذره را به مقدار بسیار کوچکی در راستای عمود بر صفحه مثلث جابه جا و رها کنیم، پیروی نوسانات آن در این راستا چقدر خواهد بود؟



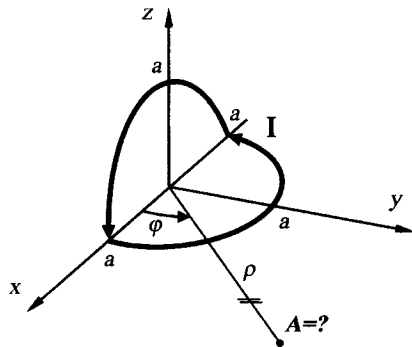
$$\frac{4\pi}{3} \sqrt{\frac{\pi \epsilon_0 m a^3}{\sqrt{3} q q'}} \quad (1)$$

$$\frac{4\pi}{9} \sqrt{\frac{\pi \epsilon_0 m a^3}{q q'}} \quad (2)$$

$$\frac{4\pi}{9} \sqrt{\frac{\pi \sqrt{3} \epsilon_0 m a^3}{q q'}} \quad (3)$$

$$\frac{4\pi}{3} \sqrt{\frac{\pi \sqrt{3} \epsilon_0 m a^3}{q q'}} \quad (4)$$

۱۳۱- جریان مستقیم I مطابق شکل در یک مدار بسته شامل دو نیم دایره عمود بر هم جاری است. پتانسیل برداری $\vec{A}(\rho, \phi, z=0)$ در فواصل خیلی دور از مدار و در صفحه $z=0$ کدام است؟



$$\frac{\mu_0 I a^2}{\lambda \rho^2} [(\hat{y} - \hat{z}) \cos \phi - \hat{x} \sin \phi] \quad (1)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{\lambda \rho^2} [(\hat{y} + \hat{z}) \sin \phi + \hat{x} \cos \phi] \quad (2)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{\lambda \rho^2} [(\hat{y} - \hat{z}) \sin \phi - \hat{x} \cos \phi] \quad (3)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{\lambda \rho^2} [(\hat{y} + \hat{z}) \cos \phi + \hat{x} \sin \phi] \quad (4)$$

۱۳۲- یک کره عایق به شعاع ۲ متر، به مرکز مبدأ مختصات و با حساسیت الکتریکی $\chi = 3$ (Susceptibility) در فضای خالی قرار دارد. دوبرار نقطه‌ای $q = 4C$ یکی در محل $(r, \theta, \phi) = (1, 0, 0)$ و دیگری در محل $(r, \theta, \phi) = (1, \pi, 0)$ در داخل کره عایق قرار گرفته‌اند. کل بار سطحی مقید (bound) روی نیمی از سطح جانبی کره عایق به ازای $0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{2}$ چند کولن است؟

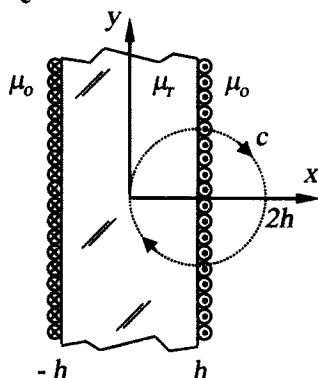
$$2 \quad (1)$$

$$6 \quad (2)$$

$$4 \quad (3)$$

$$3 \quad (4)$$

۱۳۳- ناحیه $|x| < h$ همانند شکل توسط یک تیغه با ضریب نفوذپذیری نسبی $\mu_r = 3$ پر شده است، در حالی که فضای اطراف این تیغه خالی است. حال توسط منابع مناسب روی صفحه $x=h$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی $K_o \hat{z}$ و روی صفحه $x=-h$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی $-K_o \hat{z}$ برقرار می‌شود. در این صورت حاصل انتگرال خط $\oint_C \vec{B} \cdot d\vec{l}$ روی مسیر



دایروی بسته به شعاع h در جهت نشان داده شده در شکل کدام است؟

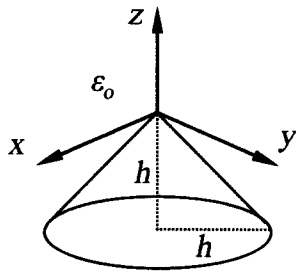
$$-\mu_o K_o h \quad (1)$$

$$-6\mu_o K_o h \quad (2)$$

$$-3\mu_o K_o h \quad (3)$$

$$-2\mu_o K_o h \quad (4)$$

۱۳۴- یک فضای مخروطی به شعاع قاعده h و ارتفاع h مطابق شکل از دو قطبی‌های الکتریکی با بردار پلاریزاسیون ثابت $P\hat{z}$ در امتداد محور مخروط پر شده است. پتانسیل الکتریکی در مبدأ مختصات کدام است؟



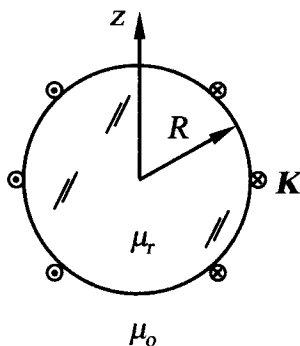
$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(3\sqrt{2}-2) \quad (1)$$

$$\frac{Ph}{2\epsilon_0}(2-\sqrt{2}) \quad (2)$$

$$\frac{Ph}{2\epsilon_0}(3\sqrt{2}-2) \quad (3)$$

$$\frac{Ph}{4\epsilon_0}(2-\sqrt{2}) \quad (4)$$

۱۳۵- یک کره به شعاع R از یک ماده مغناطیسی با ضریب نفوذپذیری نسبی $\mu_r = 4$ مفروض است. همانند شکل فضای اطراف کره خالی است و مرکز کره بر مبدأ مختصات منطبق است. روی کره سیم‌پیچ نازکی وجود که با عبور جریان مستقیم از آن جریان سطحی الکتریکی با چگالی $\vec{K} = K_0 \sin\theta \hat{\phi}$ بر روی سطح کره بر قرار شده و کره مغناطیس می‌شود. در این صورت



چگالی جریان سطحی مقید \vec{K}_m معادل مغناطیس شدگی کره در $\theta = \frac{\pi}{4}$ کدام است؟

$$-K_0 \hat{\phi} \quad (1)$$

$$-\frac{K_0}{3} \hat{\phi} \quad (2)$$

$$+\frac{K_0}{3} \hat{\phi} \quad (3)$$

$$+K_0 \hat{\phi} \quad (4)$$

۱۳۶- ناحیه $d < x < 2d$ از عایقی با ضریب گذردهی غیر یکنواخت به صورت $\epsilon(x) = 4\epsilon_0 x/d$ پر شده است. اگر پتانسیل الکتریکی در صفحه $x = d$ و $x = 2d$ به ترتیب صفر و V_0 باشد، آنگاه تابع پتانسیل الکتریکی در ناحیه $d < x < 2d$ کدام است؟

$$V_0 \left(\frac{x}{d} - 1 \right) \quad (1)$$

$$V_0 \frac{1}{\ln 2} \ln \frac{x}{d} \quad (2)$$

$$\frac{V_0}{\ln\left(\frac{4}{3}\right)} \ln\left(\frac{4}{3} \frac{x}{d} - \frac{1}{3}\right) \quad (3)$$

$$\frac{V_0}{3} \left[\left(\frac{x}{d} \right)^2 - 1 \right] \quad (4)$$

۱۳۷- یک دو قطبی بی‌نهایت کوچک مغناطیسی با گشتاور $m_1 \hat{z}$ واقع در مبدأ مختصات بر دو قطبی مغناطیسی بی‌نهایت کوچک با گشتاور $m_2 \hat{y}$ که در فاصله d خیلی دور از آن در امتداد نیمساز ربع اول صفحه yz قرار دارد چه گشتاوری وارد می‌کند؟

$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{\lambda \sqrt{2} \pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (1)$$

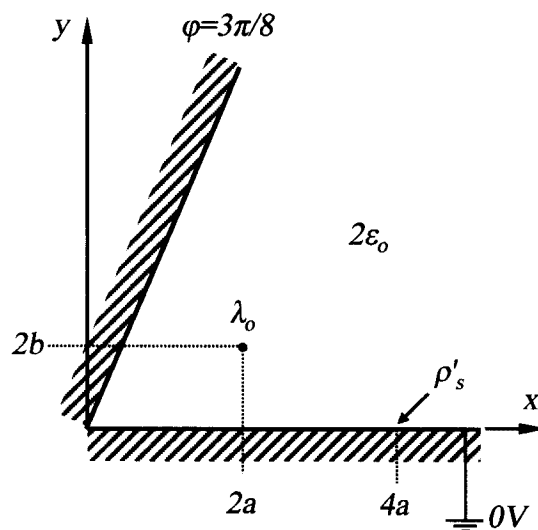
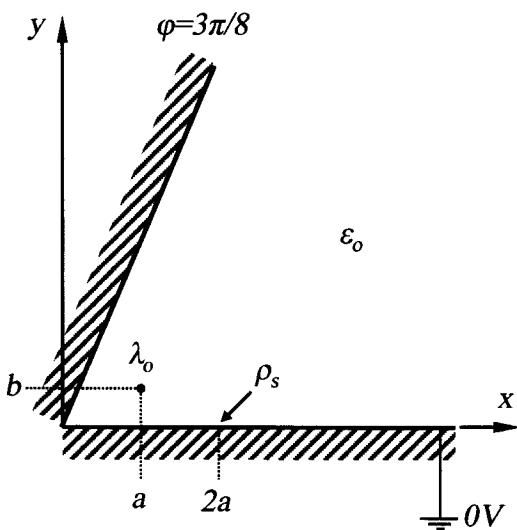
$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{\lambda \sqrt{2} \pi d^3} \hat{x} \quad (2)$$

$$-\frac{\sqrt{2} \mu_0 m_1 m_2}{\lambda \pi d^3} \hat{x} \quad (3)$$

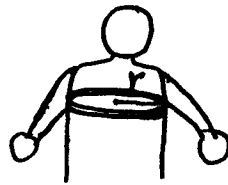
$$+\frac{\mu_0 m_1 m_2}{\lambda \sqrt{2} \pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (4)$$

۱۳۸- دو مسأله شکل زیر را در نظر بگیرید. در هر دو مسأله صفحات $\phi = 0$ و $\phi = \frac{3\pi}{8}$ صفحات رسانای زمین شده (با پتانسیل صفر ولت) هستند. در مسأله اول یک بار خطی یکنواخت با چگالی ثابت λ_0 به موازات محور z از نقطه $(x, y) = (a, b)$ و در مسأله دوم همین توزیع بار خطی از نقطه $(x, y) = (2a, 2b)$ می‌گذرد. اگر در مسأله اول چگالی بار سطحی القاء شده روی صفحه رسانا در محل $(x, y, z) = (2a, 0, 0)$ و در مسأله دوم چگالی بار سطحی القاء شده روی صفحه رسانا در محل $(x, y, z) = (4a, 0, 0)$ باشد، آنگاه نسبت $\frac{\rho'_s}{\rho_s}$ کدام است؟ دقت شود که ضریب گذردهی در مسأله دوم دو برابر این ضریب در مسأله اول فرض می‌شود.

- (۱) $\frac{1}{4}$
 (۲) $\frac{1}{2}$
 (۳) 1
 (۴) $\frac{1}{2}$



۱۳۹- از سنسور استرین گیج مدار روبرو برای اندازه‌گیری حرکت قفسه سینه مطابق شکل استفاده شده است. اگر در اثر دم بیمار شعاع قفسه سینه ۱۰٪ افزایش یابد و ضریب گیج این استرین گیج $G = 80$ ، حساسیت سیستم اندازه‌گیری $S = 0,05$ (ولت/کیلو اهم) و پل در ابتدا در حال تعادل باشد مقدار R چند کیلو اهم است؟



- ۸ (۱)
۱۰ (۲)
۲۰ (۳)
۱۲ (۴)

۱۴۰- یک دماسنج دیجیتال پزشکی از ترمیستور به عنوان سنسور دما استفاده می‌کند. این ترمیستور دارای ثابت $\beta = 3100^\circ\text{K}$ است. در صورتی که در اثر تغییر دما مقاومت ترمیستور به ۸۵ درصد مقدار آن در دمای نرمال بدن (۳۷ درجه سلسیوس) کاهش یابد دمای محل اندازه‌گیری دماسنج به طور تقریبی چند درجه کلوین است؟ (فرض کنید که تغییرات مقاومت ترمیستور در اثر سایر پارامترها به غیر از دما ناچیز باشد) (دمای مرجع استاندارد همان دمای نرمال بدن است).

- ۳۰۱ (۱)
۳۰۵,۵ (۲)
۳۱۹ (۳)
۳۱۴,۵ (۴)

۱۴۱- در یک غشاء سلولی که یون Cl^- را عبور می‌دهد ولی Ca^{+2} را عبور نمی‌دهد، غلظت CaCl_2 در طرف راست غشاء 100mmol و در طرف چپ آن 50mmol است. اگر این غشاء به حالت تعادل رسیده باشد اختلاف پتانسیل طرف راست نسبت به طرف چپ آن چند میلی ولت است؟

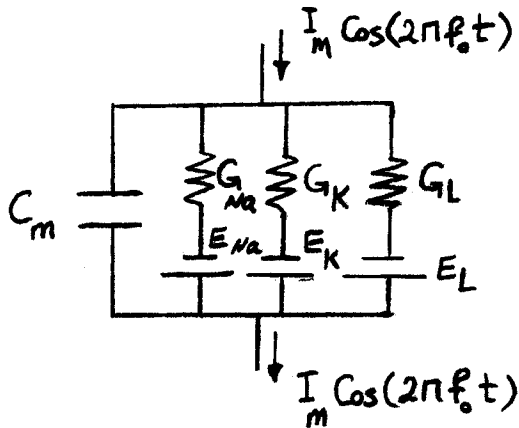
- $-26\text{Ln}2$ (۱)
 $-13\text{Ln}2$ (۲)
 $26\text{Ln}2$ (۳)
 $13\text{Ln}2$ (۴)

۱۴۲- یک تقویت‌کننده تفاضلی با $\text{CMRR} = 114\text{dB}$ برای تقویت سیگنال ECG لید I بکار رفته است. در شرایط معمول که سیگنال القایی برق شهر بطور متقارن روی بدن توزیع می‌شود (V_c)، دامنه آن در خروجی به اندازه $\frac{1}{1000}$ دامنه سیگنال لید I (V_1) است. اگر به علتی مقدار α درصد از سیگنال القایی برق شهر به طور نامتقارن (تفاضلی) در ورودی تقویت‌کننده ظاهر شود، دامنه سیگنال برق شهر در خروجی تا 10 برابر سیگنال V_1 افزایش می‌یابد. در این شرایط مقدار α چند درصد است؟ ($\log_{10} 3 = 0,477$)

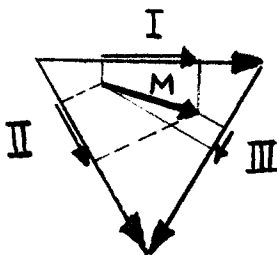
- ۴ (۱)
۲ (۲)
۰,۵ (۳)
۱ (۴)

۱۴۳- برای تحریک یک سلول عصبی از یک منبع جریان متناوب با فرکانس f_0 در آکسون آن سلول استفاده می‌کنیم. اگر مقادیر زیر مدل هاچکین هاکسلی این آکسون را در حالت استراحت نشان دهد، کدام فرکانس f_0 بر حسب هرتز برای تحریک این سلول عصبی قطعاً مناسب نیست؟

- (۱) 1
 (۲) 10
 (۳) 1000
 (۴) 100
- $G_L = 0.367 \frac{m\Omega}{cm^2}$, $G_{Na} = 0.010 \frac{m\Omega}{cm^2}$, $G_K = 0.290 \frac{m\Omega}{cm^2}$, $C_m = 1 \frac{\mu f}{cm^2}$ (نشتی)

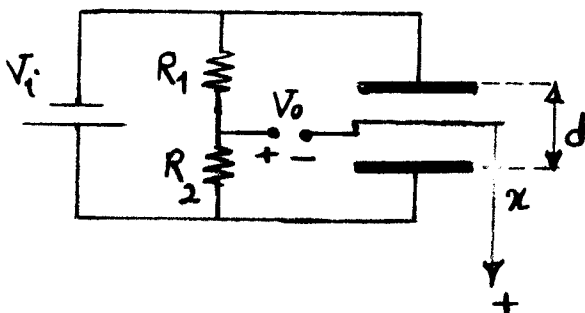


۱۴۴- تصویر بردار قلبی (\vec{M}) روی هر یک از سه جهت مشخص شده در مثلث آینتهون اندازه و تناژهای سه‌گانه ECG (سه کانال I و II و III) را مطابق شکل مشخص می‌کند. کدام یک از روابط زیر اندازه بردار قلبی (\vec{M}) را تعیین می‌نماید؟



- (۱) $\sqrt{\frac{4}{3}(I^2 - I.II + II^2)}$
 (۲) $\sqrt{\frac{4}{3}(I^2 + I.II + II^2)}$
 (۳) $\sqrt{\frac{4}{3}(II^2 + II.III + III^2)}$
 (۴) $\sqrt{\frac{4}{3}(II^2 - II.III + III^2)}$

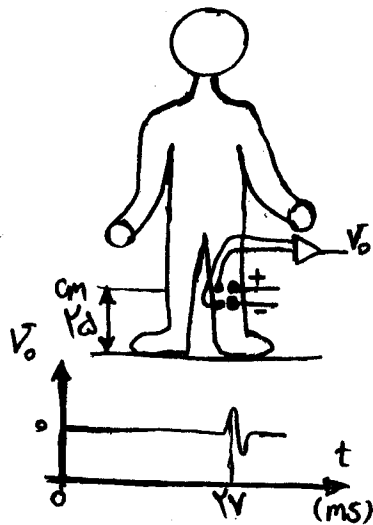
۱۴۵- از یک خازن تفاضلی برای سنجش تغییر مکان در مداري به شکل مقابل استفاده شده است. صفحات ثابت خازن تفاضلی به اندازه d از هم فاصله دارند و در حالت تعادل ($x = 0$) صفحه متحرک درست در وسط دو صفحه ثابت قرار گرفته است. $R_1 = R_2 = R$ مقاومت‌های ثابت هستند. نسبت ولتاژ خروجی به جابه‌جایی x چقدر است؟



- (۱) $\frac{V_i}{d}$
 (۲) $\frac{V_i}{2d}$
 (۳) $-\frac{V_i}{2d}$
 (۴) $-\frac{V_i}{d}$

- ۱۴۶- یون‌های اصلی موجود در سلول عصبی عبارتند از K^+ و Cl^- ، Na^+ . پمپ فعال یونی فقط برای یون‌های سدیم و پتاسیم وجود دارد. در صورتیکه نفوذپذیری غشاء آکسون نسبت به یون کلر (P_{Cl}) به طور قابل توجهی افزایش یابد، غلظت یون کلر در داخل و خارج و نیز ولتاژ استراحت غشاء در تعادل جدید نسبت به تعادل قبلی چگونه تغییر می‌کنند؟
- (۱) نه در غلظت‌های یونی و نه در پتانسیل غشاء تغییر قابل ملاحظه‌ای ایجاد نمی‌شود.
 - (۲) ولتاژ استراحت غشاء تغییر می‌کند ولی غلظت یون کلر در داخل و خارج سلول تقریباً ثابت می‌ماند.
 - (۳) غلظت یون کلر در داخل کاهش و در خارج سلول افزایش می‌یابد و در نتیجه ولتاژ استراحت غشاء منفی‌تر می‌شود.
 - (۴) غلظت یون‌های کلر در داخل و خارج سلول تغییر می‌کند بگونه‌ای که ولتاژ استراحت غشاء تقریباً ثابت بماند.

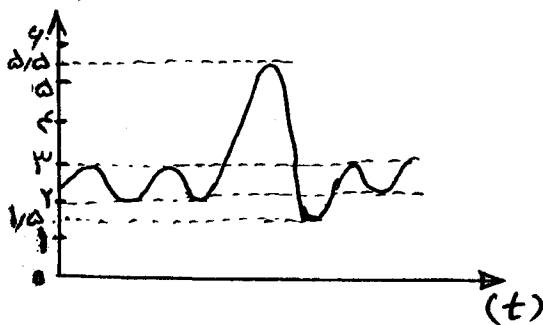
- ۱۴۷- جهت تعیین محل سیناپس رفلکس عصبی در نخاع، آزمایش شکل روبرو بر روی شخص انجام شده است. اگر سرعت هدایت اعصاب حسی و حرکتی به ترتیب 100 و 80 متر بر ثانیه باشد، با در نظر گرفتن شکل‌ها محل سیناپس رفلکس عصبی در چه ارتفاعی از قد شخص بر حسب سانتی‌متر می‌باشد؟ لحظه اعمال پالس تحریک در مبداء زمان بوده است.



- (۱) 130
- (۲) 135
- (۳) 145
- (۴) 140

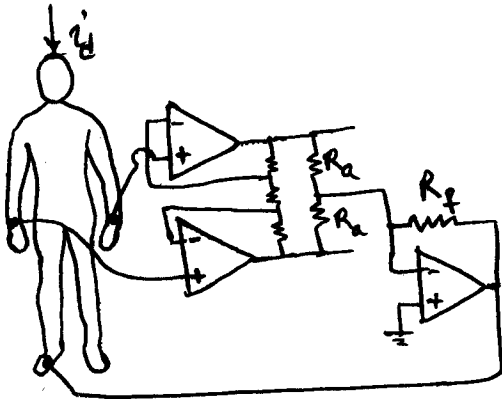
- ۱۴۸- منحنی تنفسی یک بیمار توسط دستگاه اسپرومتر به شکل زیر اندازه‌گیری شده است. کدام گزینه پارامترهای تنفسی بیمار را به طور صحیح بر حسب لیتر نشان می‌دهد؟ حجم کلی ریه‌ها = TLC، حجم جاری = TV، حجم ذخیره بازدمی = ERV، ظرفیت حجمی تحت فشار = FVC

حجم (لیتر)



- (۱) $TV = 1, FVC = 4$
- (۲) $ERV = 2, FVC = 3.5$
- (۳) $TV = 2.5, TLC = 4$
- (۴) $TLC = 5.5, ERV = 1.5$

۱۴۹- برای ثبت سیگنال لید I قلبی مدار روبرو را در نظر بگیرید. اگر میزان جریان ناشی به سر بیمار $i_d = 2.5 \mu A$ و امپدانس اتصال الکتروود با پوست در تمام اتصالات برابر $20 K\Omega$ باشد جهت داشتن حداکثر ولتاژ مشترک برابر با $10 \mu V$ مقدار R_a و R_f به ترتیب از راست به چپ چند کیلو اهم و مگا اهم خواهد بود؟



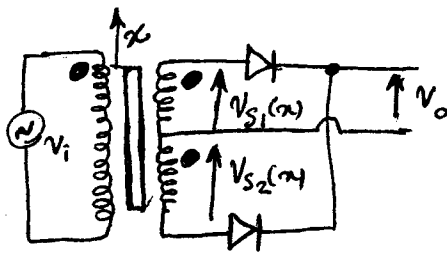
(۱) ۵، ۱

(۲) ۷، ۵، ۱

(۳) ۷، ۵، ۳

(۴) ۵، ۳

۱۵۰- در مدار LVDT شکل مقابل، ورودی متناوب سینوسی تمام موج است و دامنه ولتاژ کوپل‌های بالایی و پایینی به صورت تابعی از میزان جابه‌جایی (x) به ترتیب $V_{s1}(x) = 2^{x+1}$ ، $V_{s2}(x) = 2^{1-x}$ است. اگر میزان جابه‌جایی هسته LVDT از حالت تعادل $(V_O = 0)$ باشد مقدار RMS ولتاژ خروجی چند ولت می‌شود؟



(۱) $\frac{5}{2}$

(۲) $2\sqrt{2}$

(۳) $5\sqrt{2}$

(۴) $\frac{4}{\sqrt{17}}$

(۴) $\frac{4}{2}$

کد رشته امتحانی	نام رشته امتحانی	نوع دفترچه	شماره پاسخنامه	گروه امتحانی
1251	مجموعه مهندسی برق	D	1	فنی و مهندسی

شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح
1	2	26	3	51	1	76	2
2	1	27	4	52	2	77	3
3	4	28	1	53	4	78	4
4	3	29	3	54	1	79	1
5	4	30	2	55	2	80	3
6	3	31	2	56	3	81	2
7	1	32	4	57	1	82	2
8	2	33	3	58	3	83	1
9	2	34	2	59	2	84	2
10	4	35	1	60	2	85	1
11	4	36	3	61	2	86	4
12	1	37	1	62	4	87	4
13	2	38	1	63	1	88	3
14	3	39	3	64	1	89	3
15	3	40	1	65	4	90	4
16	4	41	4	66	3	91	3
17	1	42	2	67	4	92	4
18	1	43	2	68	4	93	1
19	4	44	1	69	2	94	3
20	2	45	4	70	2	95	1
21	3	46	4	71	1	96	2
22	2	47	2	72	1	97	4
23	4	48	3	73	3	98	3
24	2	49	2	74	4	99	4
25	3	50	3	75	1	100	2

شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح	شماره سوال	گزینه صحیح
101	2	131	1	161		191	
102	1	132	4	162		192	
103	4	133	2	163		193	
104	2	134	4	164		194	
105	3	135	4	165		195	
106	1	136	2	166		196	
107	4	137	3	167		197	
108	2	138	3	168		198	
109	3	139	4	169		199	
110	3	140	4	170		200	
111	1	141	3	171		201	
112	1	142	2	172		202	
113	2	143	3	173		203	
114	3	144	1	174		204	
115	1	145	1	175		205	
116	1	146	1	176		206	
117	4	147	3	177		207	
118	3	148	1	178		208	
119	2	149	3	179		209	
120	2	150	4	180		210	
121	4	151		181		211	
122	4	152		182		212	
123	1	153		183		213	
124	3	154		184		214	
125	2	155		185		215	
126	1	156		186		216	
127	3	157		187		217	
128	1	158		188		218	
129	2	159		189		219	
130	1	160		190		220	
